調整点検証精度管理表 (水平位置)

地区名		UAVレーザーテスト計測				作業者	測量 次郎	
						点検者	測量 太郎	
番 号	点 名	調整点の 水平座標		オリジナルデータの 水平座標		調整点と オリジナルデータとの差		
		X (①)	Y (②)	X (③)	Y (④)	ΔX (③-①)	ΔY (④-②)	ΔXY
1	基1	1000.400	520.700	1000.420	520.730	0.020	0.030	0.036
2	基2	1050.400	519.300	1050.380	519.280	-0.020	-0.020	0.028
3	基3	1023.800	514.600	1023.810	514.580	0.010	-0.020	0.022
4	基4	1002.300	511.200	1002.340	511.210	0.040	0.010	0.041
5	基5	1049.600	510.600	1049.640	510.630	0.040	0.030	0.050
6								
7								
8								
9								
10								

	データ数	平均値 (m)	最大値 (m)	最小値 (m)	最大値 - 最小値	標準偏差 $= \sqrt{\frac{\Sigma(\Delta X)^2}{n-1}}$
計測範囲全域の Xの差	5	0.018	0.040	-0.020	0.060	0.032

	データ数	平均値 (m)	最大値 (m)	最小値 (m)	最大値 - 最小値	標準偏差 $= \sqrt{\frac{\Sigma(\Delta Y)^2}{n-1}}$
計測範囲全域の Yの差	5	0.006	0.030	-0.020	0.050	0.026

	データ数	平均値 (m)	最大値 (m)	最小値 (m)	最大値 - 最小値	標準偏差 $= \sqrt{\frac{\Sigma(\Delta XY)^2}{n-1}}$
計測範囲全域の XYの差	5	0.036	0.050	0.022	0.028	0.041

用紙の大きさはA4版とする