

**平成 22 年度**  
**－公共測量－ 作業規程の準則の一部改正**

## **第2編 基準点測量**

### **新旧対照表**

## 第2編 基準点測量

改 正	旧	コメン ト																																								
<b>第2編 基準点測量</b>	<b>第2編 基準点測量</b>																																									
<b>第1章 通 則</b>	<b>第1章 通 則</b>																																									
<b>第1節 要 旨</b>	<b>第1節 要 旨</b>																																									
<p>(要旨)</p> <p>第18条 本編は基準点測量の作業方法等を定めるものとする。</p> <p>2 「基準点測量」とは、既知点に基づき、基準点の位置又は標高を定める作業をいう。</p> <p>3 「基準点」とは、測量の基準とするために設置された測量標であって、位置に関する数値的な成果を有するものをいう。</p> <p>4 「既知点」とは、既設の基準点（以下「既設点」という。）であって、基準点測量の実施に際してその成果が与件として用いられるものをいう。</p> <p>5 「改測点」とは、基準点測量により改測される既設点であって、既知点以外のものをいう。</p> <p>6 「新点」とは、基準点測量により新設される基準点（以下「新設点」という。）及び改測点をいう。</p>	<p>(要旨)</p> <p>第18条 本編は基準点測量の作業方法等を定めるものとする。</p> <p>2 「基準点測量」とは、既知点に基づき、基準点の位置又は標高を定める作業をいう。</p> <p>3 「基準点」とは、測量の基準とするために設置された測量標であって、位置に関する数値的な成果を有するものをいう。</p> <p>4 「既知点」とは、既設の基準点（以下「既設点」という。）であって、基準点測量の実施に際してその成果が与件として用いられるものをいう。</p> <p>5 「改測点」とは、基準点測量により改測される既設点であって、既知点以外のものをいう。</p> <p>6 「新点」とは、基準点測量により新設される基準点（以下「新設点」という。）及び改測点をいう。</p>																																									
<p>(基準点測量の区分)</p> <p>第19条 基準点測量は、水準測量を除く狭義の基準点測量（以下「基準点測量」という。）と水準測量とに区分するものとする。</p> <p>2 基準点は、水準測量を除く狭義の基準点測量によって設置される狭義の基準点（以下「基準点」という。）と水準測量によって設置される水準点とに区分するものとする。</p>	<p>(基準点測量の区分)</p> <p>第19条 基準点測量は、水準測量を除く狭義の基準点測量（以下「基準点測量」という。）と水準測量とに区分するものとする。</p> <p>2 基準点は、水準測量を除く狭義の基準点測量によって設置される狭義の基準点（以下「基準点」という。）と水準測量によって設置される水準点とに区分するものとする。</p>																																									
<b>第2節 製品仕様書の記載事項</b>	<b>第2節 製品仕様書の記載事項</b>																																									
<p>(製品仕様書)</p> <p>第20条 製品仕様書は当該基準点測量の概覧、適用範囲、データ製品識別、データ内容及び構造、参照系、データ品質、データ製品配布、メタデータ等について体系的に記載するものとする。</p>	<p>(製品仕様書)</p> <p>第20条 製品仕様書は当該基準点測量の概覧、適用範囲、データ製品識別、データ内容及び構造、参照系、データ品質、データ製品配布、メタデータ等について体系的に記載するものとする。</p>																																									
<b>第2章 基準点測量</b>	<b>第2章 基準点測量</b>																																									
<b>第1節 要旨</b>	<b>第1節 要旨</b>																																									
<p>(要旨)</p> <p>第21条 「基準点測量」とは、既知点に基づき、新点である基準点の位置を定める作業をいう。</p> <p>2 基準点測量は、既知点の種類、既知点間の距離及び新点間の距離に応じて、1級基準点測量、2級基準点測量、3級基準点測量及び4級基準点測量に区分するものとする。</p> <p>3 1級基準点測量により設置される基準点を1級基準点、2級基準点測量により設置される基準点を2級基準点、3級基準点測量により設置される基準点を3級基準点及び4級基準点測量により設置される基準点を4級基準点という。</p> <p><u>4 GNSSとは、人工衛星からの信号を用いて位置を決定する衛星測位システムの総称で、GPS、GLONASS、Galileo及び準天頂衛星等の衛星測位システムがある。GNSS測量においては、GPS及びGLONASSを適用する。</u></p>	<p>(要旨)</p> <p>第21条 「基準点測量」とは、既知点に基づき、新点である基準点の位置を定める作業をいう。</p> <p>2 基準点測量は、既知点の種類、既知点間の距離及び新点間の距離に応じて、1級基準点測量、2級基準点測量、3級基準点測量及び4級基準点測量に区分するものとする。</p> <p>3 1級基準点測量により設置される基準点を1級基準点、2級基準点測量により設置される基準点を2級基準点、3級基準点測量により設置される基準点を3級基準点及び4級基準点測量により設置される基準点を4級基準点という。</p>	用語の 定義																																								
<p>(既知点の種類等)</p> <p>第22条 前条第2項に規定する基準点測量の各区分における既知点の種類、既知点間の距離及び新点間の距離は、次表を標準とする。</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse; text-align: center;"> <thead> <tr> <th style="text-align: left;">区 分 項 目</th> <th>1級基準点測量</th> <th>2級基準点測量</th> <th>3級基準点測量</th> <th>4級基準点測量</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td style="text-align: left;">既 知 点 の 種 類</td> <td>電子基準点 一～四等三角点 1級基準点</td> <td>電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点</td> <td>電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点</td> <td>電子基準点 一～四等三角点 1～3級基準点</td> </tr> <tr> <td style="text-align: left;">既知点間距離 (m)</td> <td>4,000</td> <td>2,000</td> <td>1,500</td> <td>500</td> </tr> <tr> <td style="text-align: left;">新点間距離 (m)</td> <td>1,000</td> <td>500</td> <td>200</td> <td>50</td> </tr> </tbody> </table> <p>2 前項の区分によらず、公共測量により設置した既知点を用いる場合は、当該既知点がどの区分に該当するかを特定の上、前項の基準に従い既知点として使用することができる。</p> <p>3 1級基準点測量においては、既知点を電子基準点（付属標を除く。以下同じ。）のみとすることができる。</p>	区 分 項 目	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量	既 知 点 の 種 類	電子基準点 一～四等三角点 1級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～3級基準点	既知点間距離 (m)	4,000	2,000	1,500	500	新点間距離 (m)	1,000	500	200	50	<p>(既知点の種類等)</p> <p>第22条 前条第2項に規定する基準点測量の各区分における既知点の種類、既知点間の距離及び新点間の距離は、次表を標準とする。</p> <table border="1" style="width: 100%; border-collapse: collapse; text-align: center;"> <thead> <tr> <th style="text-align: left;">区 分 項 目</th> <th>1級基準点測量</th> <th>2級基準点測量</th> <th>3級基準点測量</th> <th>4級基準点測量</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td style="text-align: left;">既 知 点 の 種 類</td> <td>電子基準点 一～四等三角点 1級基準点</td> <td>電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点</td> <td>電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点</td> <td>電子基準点 一～四等三角点 1～3級基準点</td> </tr> <tr> <td style="text-align: left;">既知点間距離 (m)</td> <td>4,000</td> <td>2,000</td> <td>1,500</td> <td>500</td> </tr> <tr> <td style="text-align: left;">新点間距離 (m)</td> <td>1,000</td> <td>500</td> <td>200</td> <td>50</td> </tr> </tbody> </table> <p>2 前項の区分によらず、公共測量により設置した既知点を用いる場合は、当該既知点がどの区分に該当するかを特定の上、前項の基準に従い既知点として使用することができる。</p> <p>3 1級基準点測量においては、既知点を電子基準点（付属標を除く。以下同じ。）のみとすることができる。</p>	区 分 項 目	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量	既 知 点 の 種 類	電子基準点 一～四等三角点 1級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～3級基準点	既知点間距離 (m)	4,000	2,000	1,500	500	新点間距離 (m)	1,000	500	200	50	
区 分 項 目	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量																																						
既 知 点 の 種 類	電子基準点 一～四等三角点 1級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～3級基準点																																						
既知点間距離 (m)	4,000	2,000	1,500	500																																						
新点間距離 (m)	1,000	500	200	50																																						
区 分 項 目	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量																																						
既 知 点 の 種 類	電子基準点 一～四等三角点 1級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～2級基準点	電子基準点 一～四等三角点 1～3級基準点																																						
既知点間距離 (m)	4,000	2,000	1,500	500																																						
新点間距離 (m)	1,000	500	200	50																																						

<p>この場合、既知点間の距離の制限は適用しない。ただし、既知点とする電子基準点は、作業地域に最も近い2点以上を使用するものとする。</p> <p>4 3級基準点測量及び4級基準点測量における既知点は、厳密水平網平均計算及び厳密高低網平均計算又は三次元網平均計算により設置された同級の基準点を既知点とすることができる。ただし、この場合においては、使用する既知点数の2分の1以下とする。</p>	<p>この場合、既知点間の距離の制限は適用しない。ただし、既知点とする電子基準点は、作業地域に最も近い2点以上を使用するものとする。</p> <p>4 3級基準点測量及び4級基準点測量における既知点は、厳密水平網平均計算及び厳密高低網平均計算又は三次元網平均計算により設置された同級の基準点を既知点とすることができる。ただし、この場合においては、使用する既知点数の2分の1以下とする。</p>																																																																																																																															
<p>(基準点測量の方式)</p> <p>第23条 基準点測量は、次の方式を標準とする。</p> <p>一 1級基準点測量及び2級基準点測量は、原則として、結合多角方式により行うものとする。</p> <p>二 3級基準点測量及び4級基準点測量は、原則として、結合多角方式又は単路線方式により行うものとする。</p> <p>2 結合多角方式の作業方法は、次表を標準とする。</p>	<p>(基準点測量の方式)</p> <p>第23条 基準点測量は、次の方式を標準とする。</p> <p>一 1級基準点測量及び2級基準点測量は、原則として、結合多角方式により行うものとする。</p> <p>二 3級基準点測量及び4級基準点測量は、原則として、結合多角方式又は単路線方式により行うものとする。</p> <p>2 結合多角方式の作業方法は、次表を標準とする。</p>	名称の変更																																																																																																																														
<table border="1"> <thead> <tr> <th colspan="2">区分</th> <th>1級基準点測量</th> <th>2級基準点測量</th> <th>3級基準点測量</th> <th>4級基準点測量</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td rowspan="9">結合多角方式</td> <td>1個の多角網における既知点数</td> <td colspan="2"><math>2 + \frac{\text{新点数}}{5}</math>以上 (端数切上げ)</td> <td colspan="2">3点以上</td> </tr> <tr> <td>単位多角形の辺数</td> <td>10辺以下</td> <td>12辺以下</td> <td>——</td> <td>——</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">路線の辺数</td> <td>5辺以下</td> <td>6辺以下</td> <td rowspan="2">7辺以下</td> <td rowspan="2">10辺以下</td> </tr> <tr> <td colspan="2">伐採樹木及び地形の状況等によっては、計画機関の承認を得て辺数を増やすことができる。</td> </tr> <tr> <td>節点間の距離</td> <td>250m以上</td> <td>150m以上</td> <td>70m以上</td> <td>20m以上</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">路線長</td> <td>3km以下</td> <td>2km以下</td> <td rowspan="2">1km以下</td> <td rowspan="2">500m以下</td> </tr> <tr> <td colspan="2">GNSS測量機を使用する場合は5km以下とする。</td> </tr> <tr> <td></td> <td colspan="2">ただし、電子基準点等のみを既知点とする場合はこの限りでない。</td> <td>——</td> <td></td> </tr> <tr> <td>偏心距離の制限</td> <td colspan="4">S : 測点間距離 e : 偏心距離 <math>S/e \geq 6</math></td> </tr> <tr> <td>路線図形</td> <td colspan="2">多角網の外周路線に属する新点は、外周路線に属する隣接既知点を結ぶ直線から外側40°以下の地域内に選点するものとし、路線の中の夾角は、60°以上とする。ただし、地形の状況によりやむを得ないときは、この限りでない。</td> <td>同左 50°以下</td> <td>同左 60°以上</td> <td></td> </tr> <tr> <td>平均次数</td> <td>——</td> <td>——</td> <td colspan="2">簡易水平網平均計算を行う場合は平均次数を2次までとする。</td> </tr> <tr> <td>備考</td> <td colspan="5">1. 「路線」とは、既知点から他の既知点まで、既知点から交点まで又は交点から他の交点までの辺数及び距離をいう。 2. 「単位多角形」とは、路線によって多角形が形成され、その内部に路線をもたない多角形をいう。 3. 3～4級基準点測量において、条件式による簡易水平網平均計算を行う場合は、方向角の取付を行うものとする。</td> </tr> </tbody> </table>	区分		1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量	結合多角方式	1個の多角網における既知点数	$2 + \frac{\text{新点数}}{5}$ 以上 (端数切上げ)		3点以上		単位多角形の辺数	10辺以下	12辺以下	——	——	路線の辺数	5辺以下	6辺以下	7辺以下	10辺以下	伐採樹木及び地形の状況等によっては、計画機関の承認を得て辺数を増やすことができる。		節点間の距離	250m以上	150m以上	70m以上	20m以上	路線長	3km以下	2km以下	1km以下	500m以下	GNSS測量機を使用する場合は5km以下とする。			ただし、電子基準点等のみを既知点とする場合はこの限りでない。		——		偏心距離の制限	S : 測点間距離 e : 偏心距離 $S/e \geq 6$				路線図形	多角網の外周路線に属する新点は、外周路線に属する隣接既知点を結ぶ直線から外側40°以下の地域内に選点するものとし、路線の中の夾角は、60°以上とする。ただし、地形の状況によりやむを得ないときは、この限りでない。		同左 50°以下	同左 60°以上		平均次数	——	——	簡易水平網平均計算を行う場合は平均次数を2次までとする。		備考	1. 「路線」とは、既知点から他の既知点まで、既知点から交点まで又は交点から他の交点までの辺数及び距離をいう。 2. 「単位多角形」とは、路線によって多角形が形成され、その内部に路線をもたない多角形をいう。 3. 3～4級基準点測量において、条件式による簡易水平網平均計算を行う場合は、方向角の取付を行うものとする。					<table border="1"> <thead> <tr> <th colspan="2">区分</th> <th>1級基準点測量</th> <th>2級基準点測量</th> <th>3級基準点測量</th> <th>4級基準点測量</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td rowspan="9">結合多角方式</td> <td>1個の多角網における既知点数</td> <td colspan="2"><math>2 + \frac{\text{新点数}}{5}</math>以上 (端数切上げ)</td> <td colspan="2">3点以上</td> </tr> <tr> <td>単位多角形の辺数</td> <td>10辺以下</td> <td>12辺以下</td> <td>——</td> <td>——</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">路線の辺数</td> <td>5辺以下</td> <td>6辺以下</td> <td rowspan="2">7辺以下</td> <td rowspan="2">10辺以下</td> </tr> <tr> <td colspan="2">伐採樹木及び地形の状況等によっては、計画機関の承認を得て辺数を増やすことができる。</td> </tr> <tr> <td>節点間の距離</td> <td>250m以上</td> <td>150m以上</td> <td>70m以上</td> <td>20m以上</td> </tr> <tr> <td rowspan="2">路線長</td> <td>3km以下</td> <td>2km以下</td> <td rowspan="2">1km以下</td> <td rowspan="2">500m以下</td> </tr> <tr> <td colspan="2">GPS測量機を使用する場合は5km以下とする。</td> </tr> <tr> <td></td> <td colspan="2">ただし、電子基準点等のみを既知点とする場合はこの限りでない。</td> <td>——</td> <td></td> </tr> <tr> <td>偏心距離の制限</td> <td colspan="4">S : 測点間距離 e : 偏心距離 <math>S/e \geq 6</math></td> </tr> <tr> <td>路線図形</td> <td colspan="2">多角網の外周路線に属する新点は、外周路線に属する隣接既知点を結ぶ直線から外側40°以下の地域内に選点することを原則とする。路線の中の夾角は、60°以上を原則とする。ただし、地形の状況によりやむを得ないときは、この限りでない。</td> <td>同左 50°以下</td> <td>同左 60°以上</td> <td></td> </tr> <tr> <td>平均次数</td> <td>——</td> <td>——</td> <td colspan="2">簡易水平網平均計算を行う場合は平均次数を2次までとする。</td> </tr> <tr> <td>備考</td> <td colspan="5">1. 「路線」とは、既知点から他の既知点まで、既知点から交点まで又は交点から他の交点までの辺数及び距離をいう。 2. 「単位多角形」とは、路線によって多角形が形成され、その内部に路線をもたない多角形をいう。 3. 3～4級基準点測量において、条件式による簡易水平網平均計算を行う場合は、方向角の取付を行うものとする。</td> </tr> </tbody> </table>	区分		1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量	結合多角方式	1個の多角網における既知点数	$2 + \frac{\text{新点数}}{5}$ 以上 (端数切上げ)		3点以上		単位多角形の辺数	10辺以下	12辺以下	——	——	路線の辺数	5辺以下	6辺以下	7辺以下	10辺以下	伐採樹木及び地形の状況等によっては、計画機関の承認を得て辺数を増やすことができる。		節点間の距離	250m以上	150m以上	70m以上	20m以上	路線長	3km以下	2km以下	1km以下	500m以下	GPS測量機を使用する場合は5km以下とする。			ただし、電子基準点等のみを既知点とする場合はこの限りでない。		——		偏心距離の制限	S : 測点間距離 e : 偏心距離 $S/e \geq 6$				路線図形	多角網の外周路線に属する新点は、外周路線に属する隣接既知点を結ぶ直線から外側40°以下の地域内に選点することを原則とする。路線の中の夾角は、60°以上を原則とする。ただし、地形の状況によりやむを得ないときは、この限りでない。		同左 50°以下	同左 60°以上		平均次数	——	——	簡易水平網平均計算を行う場合は平均次数を2次までとする。		備考	1. 「路線」とは、既知点から他の既知点まで、既知点から交点まで又は交点から他の交点までの辺数及び距離をいう。 2. 「単位多角形」とは、路線によって多角形が形成され、その内部に路線をもたない多角形をいう。 3. 3～4級基準点測量において、条件式による簡易水平網平均計算を行う場合は、方向角の取付を行うものとする。					
区分		1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量																																																																																																																											
結合多角方式	1個の多角網における既知点数	$2 + \frac{\text{新点数}}{5}$ 以上 (端数切上げ)		3点以上																																																																																																																												
	単位多角形の辺数	10辺以下	12辺以下	——	——																																																																																																																											
	路線の辺数	5辺以下	6辺以下	7辺以下	10辺以下																																																																																																																											
		伐採樹木及び地形の状況等によっては、計画機関の承認を得て辺数を増やすことができる。																																																																																																																														
	節点間の距離	250m以上	150m以上	70m以上	20m以上																																																																																																																											
	路線長	3km以下	2km以下	1km以下	500m以下																																																																																																																											
		GNSS測量機を使用する場合は5km以下とする。																																																																																																																														
		ただし、電子基準点等のみを既知点とする場合はこの限りでない。		——																																																																																																																												
	偏心距離の制限	S : 測点間距離 e : 偏心距離 $S/e \geq 6$																																																																																																																														
路線図形	多角網の外周路線に属する新点は、外周路線に属する隣接既知点を結ぶ直線から外側40°以下の地域内に選点するものとし、路線の中の夾角は、60°以上とする。ただし、地形の状況によりやむを得ないときは、この限りでない。		同左 50°以下	同左 60°以上																																																																																																																												
平均次数	——	——	簡易水平網平均計算を行う場合は平均次数を2次までとする。																																																																																																																													
備考	1. 「路線」とは、既知点から他の既知点まで、既知点から交点まで又は交点から他の交点までの辺数及び距離をいう。 2. 「単位多角形」とは、路線によって多角形が形成され、その内部に路線をもたない多角形をいう。 3. 3～4級基準点測量において、条件式による簡易水平網平均計算を行う場合は、方向角の取付を行うものとする。																																																																																																																															
区分		1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量																																																																																																																											
結合多角方式	1個の多角網における既知点数	$2 + \frac{\text{新点数}}{5}$ 以上 (端数切上げ)		3点以上																																																																																																																												
	単位多角形の辺数	10辺以下	12辺以下	——	——																																																																																																																											
	路線の辺数	5辺以下	6辺以下	7辺以下	10辺以下																																																																																																																											
		伐採樹木及び地形の状況等によっては、計画機関の承認を得て辺数を増やすことができる。																																																																																																																														
	節点間の距離	250m以上	150m以上	70m以上	20m以上																																																																																																																											
	路線長	3km以下	2km以下	1km以下	500m以下																																																																																																																											
		GPS測量機を使用する場合は5km以下とする。																																																																																																																														
		ただし、電子基準点等のみを既知点とする場合はこの限りでない。		——																																																																																																																												
	偏心距離の制限	S : 測点間距離 e : 偏心距離 $S/e \geq 6$																																																																																																																														
路線図形	多角網の外周路線に属する新点は、外周路線に属する隣接既知点を結ぶ直線から外側40°以下の地域内に選点することを原則とする。路線の中の夾角は、60°以上を原則とする。ただし、地形の状況によりやむを得ないときは、この限りでない。		同左 50°以下	同左 60°以上																																																																																																																												
平均次数	——	——	簡易水平網平均計算を行う場合は平均次数を2次までとする。																																																																																																																													
備考	1. 「路線」とは、既知点から他の既知点まで、既知点から交点まで又は交点から他の交点までの辺数及び距離をいう。 2. 「単位多角形」とは、路線によって多角形が形成され、その内部に路線をもたない多角形をいう。 3. 3～4級基準点測量において、条件式による簡易水平網平均計算を行う場合は、方向角の取付を行うものとする。																																																																																																																															

3 単路線方式の作業方法は、次表を標準とする。

区 分 項 目		1 級基準点測量※	2 級基準点測量※	3 級基準点測量	4 級基準点測量
		方 向 角 の 取 付	既知点の1点以上において方向角の取付を行う。ただし、 <u>G N S S 測量機</u> を使用する場合は、方向角の取付は省略する。		
単 路 線 方 式	路 線 の 辺 数	7 辺以下	8 辺以下	10 辺以下	15 辺以下
	新 点 の 数	2 点以下	3 点以下	—	—
	路 線 長	5 km 以下	3 km 以下	1.5 km 以下	700m 以下
	路 線 図 形	新点は、両既知点を結ぶ直線から両側40°以下の地域内に選点する <u>ものとし、路線の中の夾角は、60°以上とする。</u> ただし、地形の状況によりやむを得ないときは、この限りでない。		同 左 50°以下	同 左 60°以上
準 用 規 定		節点間の距離、偏心距離の制限、平均次数、路線の辺数制限緩和及び <u>G N S S 測量機</u> を使用する場合の路線図形は、結合多角方式の各々の項目の規定を準用する。			
備 考		※ やむを得ず単路線方式を行う場合に限る。			

(工程別作業区分及び順序)  
第24条 工程別作業区分及び順序は、次のとおりとする。

- 一 作業計画
- 二 選点
- 三 測量標の設置
- 四 観測
- 五 計算
- 六 品質評価
- 七 成果等の整理

**第2節 作業計画**

(要旨)  
第25条 作業計画は、第11条の規定によるほか、地形図上で新点の概略位置を決定し、平均計画図を作成するものとする。

**第3節 選点**

(要旨)  
第26条 本章において「選点」とは、平均計画図に基づき、現地において既知点の現況を調査するとともに、新点の位置を選定し、選点図及び平均図を作成する作業をいう。

(既知点の現況調査)  
第27条 既知点の現況調査は、異常の有無等を確認し、基準点現況調査報告書を作成するものとする。

(新点の選定)  
第28条 新点は、後続作業における利用等を考慮し、適切な位置に選定するものとする。

(建標承諾書等)  
第29条 計画機関が所有権又は管理権を有する土地以外の土地に永久標識を設置しようとするときは、当該土地の所有者又は管理者から建標承諾書等により承諾を得なければならない。

(選点図及び平均図の作成)  
第30条 新点の位置を選定したときは、その位置及び視通線等を地形図に記入し、選点図を作成するものとする。  
2 平均図は、選点図に基づいて作成し、計画機関の承認を得るものとする。

3 単路線方式の作業方法は、次表を標準とする。

区 分 項 目		1 級基準点測量※	2 級基準点測量※	3 級基準点測量	4 級基準点測量
		方 向 角 の 取 付	既知点の1点以上において方向角の取付を行う。ただし、 <u>G P S 測量機</u> を使用する場合は、方向角の取付は省略する。		
単 路 線 方 式	路 線 の 辺 数	7 辺以下	8 辺以下	10 辺以下	15 辺以下
	新 点 の 数	2 点以下	3 点以下	—	—
	路 線 長	5 km 以下	3 km 以下	1.5 km 以下	700m 以下
	路 線 図 形	新点は、両既知点を結ぶ直線から両側40°以下の地域内に選点することを原則とする。 <u>路線の中の夾角は、60°以上を原則とする。</u> ただし、地形の状況によりやむを得ないときは、この限りでない。		同 左 50°以下	同 左 60°以上
準 用 規 定		節点間の距離、偏心距離の制限、平均次数、路線の辺数制限緩和及び <u>G P S 測量機</u> を使用する場合の路線図形は、結合多角方式の各々の項目の規定を準用する。			
備 考		※ やむを得ず単路線方式を行う場合に限る。			

(工程別作業区分及び順序)  
第24条 工程別作業区分及び順序は、次のとおりとする。

- 一 作業計画
- 二 選点
- 三 測量標の設置
- 四 観測
- 五 計算
- 六 品質評価
- 七 成果等の整理

**第2節 作業計画**

(要旨)  
第25条 作業計画は、第11条の規定によるほか、地形図上で新点の概略位置を決定し、平均計画図を作成するものとする。

**第3節 選点**

(要旨)  
第26条 本章において「選点」とは、平均計画図に基づき、現地において既知点の現況を調査するとともに、新点の位置を選定し、選点図及び平均図を作成する作業をいう。

(既知点の現況調査)  
第27条 既知点の現況調査は、異常の有無等を確認し、基準点現況調査報告書を作成するものとする。

(新点の選定)  
第28条 新点は、後続作業における利用等を考慮し、適切な位置に選定するものとする。

(建標承諾書等)  
第29条 計画機関が所有権又は管理権を有する土地以外の土地に永久標識を設置しようとするときは、当該土地の所有者又は管理者から建標承諾書等により承諾を得なければならない。

(選点図及び平均図の作成)  
第30条 新点の位置を選定したときは、その位置及び視通線等を地形図に記入し、選点図を作成するものとする。  
2 平均図は、選点図に基づいて作成し、計画機関の承認を得るものとする。

第4節 測量標の設置	第4節 測量標の設置																																																											
<p>(要旨)</p> <p>第31条 本章において「測量標の設置」とは、新点の位置に永久標識を設ける作業をいう。</p>	<p>(要旨)</p> <p>第31条 本章において「測量標の設置」とは、新点の位置に永久標識を設ける作業をいう。</p>																																																											
<p>(永久標識の設置)</p> <p>第32条 新点の位置には、原則として、永久標識を設置し、測量標設置位置通知書（法第39条で読み替える法第21条1項に基づき通知する文書をいう。以下同じ。）を作成するものとする。</p> <p>2 永久標識の規格及び設置方法は、付録5によるものとする。</p> <p>3 設置した永久標識については、写真等により記録するものとする。</p> <p>4 永久標識には、必要に応じ固有番号等を記録したICタグを取り付けることができる。</p> <p>5 3級基準点及び4級基準点には、標杭を用いることができる。</p>	<p>(永久標識の設置)</p> <p>第32条 新点の位置には、原則として、永久標識を設置し、測量標設置位置通知書（法第39条で読み替える法第21条1項に基づき通知する文書をいう。以下同じ。）を作成するものとする。</p> <p>2 永久標識の規格及び設置方法は、付録5によるものとする。</p> <p>3 設置した永久標識については、写真等により記録するものとする。</p> <p>4 永久標識には、必要に応じ固有番号等を記録したICタグを取り付けることができる。</p> <p>5 3級基準点及び4級基準点には、標杭を用いることができる。</p>																																																											
<p>(点の記の作成)</p> <p>第33条 設置した永久標識については、点の記を作成するものとする。</p>	<p>(点の記の作成)</p> <p>第33条 設置した永久標識については、点の記を作成するものとする。</p>																																																											
第5節 観測	第5節 観測																																																											
<p>(要旨)</p> <p>第34条 本章において「観測」とは、平均図等に基づき、トータルステーション（データコレクタを含む。以下「TS」という。）、セオドライト、測距儀等（以下「TS等」という。）を用いて、関係点間の水平角、鉛直角、距離等を観測する作業（以下「TS等観測」という。）及びGNSS測量機を用いて、GNSS衛星からの電波を受信し、位相データ等を記録する作業（以下「GNSS観測」という。）をいう。</p> <p>2 観測は、TS等及びGNSS測量機を併用することができる。</p> <p>3 観測に当たっては、必要に応じ、測標水準測量を行うものとする。</p>	<p>(要旨)</p> <p>第34条 本章において「観測」とは、平均図等に基づき、トータルステーション（データコレクタを含む。以下「TS」という。）、セオドライト、測距儀等（以下「TS等」という。）を用いて、関係点間の水平角、鉛直角、距離等を観測する作業（以下「TS等観測」という。）及びGPS測量機を用いて、GPS衛星等からの電波を受信し、位相データ等を記録する作業（以下「GPS観測」という。）をいう。</p> <p>2 GPS観測は、GPS以外の測位衛星からの電波を受信し、位相データを記録する作業を含むものとする。</p> <p>3 観測は、TS等及びGPS測量機を併用することができる。</p> <p>4 観測に当たっては、必要に応じ、測標水準測量を行うものとする。</p>	名称の変更																																																										
<p>(機器)</p> <p>第35条 観測に使用する機器は、次表に掲げるもの又はこれらと同等以上のものを標準とする。</p> <table border="1" data-bbox="264 1037 1252 1499"> <thead> <tr> <th>機 器</th> <th>性 能</th> <th>摘 要</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1級トータルステーション</td> <td rowspan="13">別表1による</td> <td>1～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>2級トータルステーション</td> <td>2～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>3級トータルステーション</td> <td>4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>1級GNSS測量機</td> <td>1～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>2級GNSS測量機</td> <td>1～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>1級セオドライト</td> <td>1～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>2級セオドライト</td> <td>2～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>3級セオドライト</td> <td>4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>測距儀</td> <td>1～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>3級レベル</td> <td>測標水準測量</td> </tr> <tr> <td>2級標尺</td> <td>測標水準測量</td> </tr> <tr> <td>鋼巻尺</td> <td>JIS 1級</td> <td>—</td> </tr> </tbody> </table> <p>※GNSS測量機とは、GPS測量機又はGPS及びGLONASS対応の測量機をいう。</p>	機 器	性 能	摘 要	1級トータルステーション	別表1による	1～4級基準点測量	2級トータルステーション	2～4級基準点測量	3級トータルステーション	4級基準点測量	1級GNSS測量機	1～4級基準点測量	2級GNSS測量機	1～4級基準点測量	1級セオドライト	1～4級基準点測量	2級セオドライト	2～4級基準点測量	3級セオドライト	4級基準点測量	測距儀	1～4級基準点測量	3級レベル	測標水準測量	2級標尺	測標水準測量	鋼巻尺	JIS 1級	—	<p>(機器)</p> <p>第35条 観測に使用する機器は、次表に掲げるもの又はこれらと同等以上のものを標準とする。</p> <table border="1" data-bbox="1605 1037 2594 1499"> <thead> <tr> <th>機 器</th> <th>性 能</th> <th>摘 要</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>1級トータルステーション</td> <td rowspan="13">別表1による</td> <td>1～2級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>2級トータルステーション</td> <td>2～3級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>3級トータルステーション</td> <td>4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>1級GPS測量機</td> <td>1～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>2級GPS測量機</td> <td>1～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>1級セオドライト</td> <td>1～2級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>2級セオドライト</td> <td>2～3級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>3級セオドライト</td> <td>4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>測距儀</td> <td>1～4級基準点測量</td> </tr> <tr> <td>3級レベル</td> <td>測標水準測量</td> </tr> <tr> <td>2級標尺</td> <td>測標水準測量</td> </tr> <tr> <td>鋼巻尺</td> <td>JIS 1級</td> <td>—</td> </tr> </tbody> </table>	機 器	性 能	摘 要	1級トータルステーション	別表1による	1～2級基準点測量	2級トータルステーション	2～3級基準点測量	3級トータルステーション	4級基準点測量	1級GPS測量機	1～4級基準点測量	2級GPS測量機	1～4級基準点測量	1級セオドライト	1～2級基準点測量	2級セオドライト	2～3級基準点測量	3級セオドライト	4級基準点測量	測距儀	1～4級基準点測量	3級レベル	測標水準測量	2級標尺	測標水準測量	鋼巻尺	JIS 1級	—	名称及び適用の変更
機 器	性 能	摘 要																																																										
1級トータルステーション	別表1による	1～4級基準点測量																																																										
2級トータルステーション		2～4級基準点測量																																																										
3級トータルステーション		4級基準点測量																																																										
1級GNSS測量機		1～4級基準点測量																																																										
2級GNSS測量機		1～4級基準点測量																																																										
1級セオドライト		1～4級基準点測量																																																										
2級セオドライト		2～4級基準点測量																																																										
3級セオドライト		4級基準点測量																																																										
測距儀		1～4級基準点測量																																																										
3級レベル		測標水準測量																																																										
2級標尺		測標水準測量																																																										
鋼巻尺		JIS 1級	—																																																									
機 器		性 能	摘 要																																																									
1級トータルステーション	別表1による	1～2級基準点測量																																																										
2級トータルステーション		2～3級基準点測量																																																										
3級トータルステーション		4級基準点測量																																																										
1級GPS測量機		1～4級基準点測量																																																										
2級GPS測量機		1～4級基準点測量																																																										
1級セオドライト		1～2級基準点測量																																																										
2級セオドライト		2～3級基準点測量																																																										
3級セオドライト		4級基準点測量																																																										
測距儀		1～4級基準点測量																																																										
3級レベル		測標水準測量																																																										
2級標尺		測標水準測量																																																										
鋼巻尺		JIS 1級	—																																																									
<p>(機器の点検及び調整)</p> <p>第36条 観測に使用する機器の点検は、観測着手前及び観測期間中に適宜行い、必要に応じて機器の調整を行うものとする。</p>		<p>(機器の点検及び調整)</p> <p>第36条 観測に使用する機器の点検は、観測着手前及び観測期間中に適宜行い、必要に応じて機器の調整を行うものとする。</p>																																																										
<p>(観測の実施)</p> <p>第37条 観測に当たり、計画機関の承認を得た平均図に基づき、観測図を作成するものとする。</p> <p>2 観測は、平均図等に基づき、次に定めるところにより行うものとする。</p> <p>一 TS等の観測及び観測方法は、次表のとおりとする。ただし、水平角観測において、目盛変更が不可能な機器は、1対回の繰り返し観測を行うものとする。</p>	<p>(観測の実施)</p> <p>第37条 観測に当たり、計画機関の承認を得た平均図に基づき、観測図を作成するものとする。</p> <p>2 観測は、平均図等に基づき、次に定めるところにより行うものとする。</p> <p>一 TS等の観測及び観測方法は、次表のとおりとする。ただし、水平角観測において、目盛変更が不可能な機器は、1対回の繰り返し観測を行うものとする。</p>	名称の変更及び観測法の定義の明文化																																																										

区分 項目	1級基準点測量	2級基準点測量		3級基準点測量	4級基準点測量
		1級トータルステーション、セオドライト	2級トータルステーション、セオドライト		
水平角観測	読定単位	1"	10"	10"	20"
	対回数	2	3	2	2
水平目盛位置	0°、90°	0°、90°	0°、60°、120°	0°、90°	0°、90°
鉛直角観測	読定単位	1"	10"	10"	20"
	対回数	1	1	1	1
距離測定	読定単位	1mm	1mm	1mm	1mm
	セット数	2	2	2	2

- イ 器械高、反射鏡高及び目標高は、センチメートル位まで測定するものとする。
- ロ TSを使用する場合は、水平角観測、鉛直角観測及び距離測定は、1視準で同時に行うことを原則とするものとする。
- ハ 水平角観測は、1視準1読定、望遠鏡正及び反の観測を1対回とする。
- ニ 鉛直角観測は、1視準1読定、望遠鏡正及び反の観測を1対回とする。
- ホ 距離測定は、1視準2読定を1セットとする。
- ヘ 距離測定に伴う気温及び気圧（本章において「気象」という。）の測定は、次のとおり行うものとする。
- (1) TS又は測距儀を整置した測点（以下「観測点」という。）で行うものとする。ただし、3級基準点測量及び4級基準点測量においては、気圧の測定を行わず、標準大気圧を用いて気象補正を行うことができる。
  - (2) 気象の測定は、距離測定の開始直前又は終了直後に行うものとする。
  - (3) 観測点と反射鏡を整置した測点（以下「反射点」という。）の標高差が400メートル以上のときは、観測点及び反射点の気象を測定するものとする。ただし、反射点の気象は、計算により求めることができる。
- ト 水平角観測において、**対回内**の観測方向数は、5方向以下とする。
- チ 観測値の記録は、データコレクタを用いるものとする。ただし、データコレクタを用いない場合は、観測手簿に記載するものとする。
- リ TSを使用した場合で、水平角観測の必要対回数に合せ、取得された鉛直角観測値及び距離測定値は、すべて採用し、その平均値を用いることができる。

二 G N S S観測は、干渉測位方式で行う。

イ G N S S測量機を用いる観測方法は、次表を標準とする。

観測方法	観測時間	データ取得間隔	摘要
スタティック法	<u>120分以上</u>	<u>30秒以下</u>	<u>1級基準点測量(10km以上※1)</u>
	60分以上	30秒以下	1級基準点測量(10km未満) 2～4級基準点測量
短縮スタティック法	20分以上	15秒以下	3～4級基準点測量
キネマティック法	<u>10秒以上※2</u>	5秒以下	<u>3～4級基準点測量</u>
<u>R T K法</u>	10秒以上※3	1秒	3～4級基準点測量
<u>ネットワーク型 R T K法</u>	10秒以上※3	1秒	3～4級基準点測量
備考	※1 観測距離が10km以上の場合は、1級GNSS測量機により2周波による観測を行う。ただし、節点を設けて観測距離を10km未満にすることで、2級GNSS測量機により観測を行うこともできる。 ※2 10エポック以上のデータが取得できる時間とする。 ※3 F I X解を得てから10エポック以上のデータが取得できる時間とする。		

区分 項目	1級基準点測量	2級基準点測量		3級基準点測量	4級基準点測量
		1級トータルステーション、セオドライト	2級トータルステーション、セオドライト		
水平角観測	読定単位	1"	10"	10"	20"
	対回数	2	3	2	2
水平目盛位置	0°、90°	0°、90°	0°、60°、120°	0°、90°	0°、90°
鉛直角観測	読定単位	1"	10"	10"	20"
	対回数	1	1	1	1
距離測定	読定単位	1mm	1mm	1mm	1mm
	セット数	2	2	2	2

- イ 器械高、反射鏡高及び目標高は、センチメートル位まで測定するものとする。
- ロ TSを使用する場合は、水平角観測、鉛直角観測及び距離測定は、1視準で同時に行うことを原則とするものとする。
- ハ 水平角観測は、1視準1読定、望遠鏡正及び反の観測を1対回とする。
- ニ 鉛直角観測は、1視準1読定、望遠鏡正及び反の観測を1対回とする。
- ホ 距離測定は、1視準2読定を1セットとする。
- ヘ 距離測定に伴う気温及び気圧（本章において「気象」という。）の測定は、次のとおり行うものとする。
- (1) TS又は測距儀を整置した測点（以下「観測点」という。）で行うものとする。ただし、3級基準点測量及び4級基準点測量においては、気圧の測定を行わず、標準大気圧を用いて気象補正を行うことができる。
  - (2) 気象の測定は、距離測定の開始直前又は終了直後に行うものとする。
  - (3) 観測点と反射鏡を整置した測点（以下「反射点」という。）の標高差が400メートル以上のときは、観測点及び反射点の気象を測定するものとする。ただし、反射点の気象は、計算により求めることができる。
- ト 水平角観測において、1組の観測方向数は、5方向以下とする。
- チ 観測値の記録は、データコレクタを用いるものとする。ただし、データコレクタを用いない場合は、観測手簿に記載するものとする。
- リ TSを使用した場合で、水平角観測の必要対回数に合せ、取得された鉛直角観測値及び距離測定値は、すべて採用し、その平均値を用いることができる。
- 二 G P S観測は、干渉測位方式で行い、観測方法は次表を標準とする。

観測方法	観測時間	データ取得間隔	摘要
スタティック法	60分以上	30秒以下	1級基準点測量(※10km未満) 2～4級基準点測量
短縮スタティック法	20分以上	15秒以下	3～4級基準点測量
キネマティック法	1分以上	5秒以下	4級基準点測量
<u>R T K - G P S法</u>	10秒以上	1秒	3～4級基準点測量
<u>ネットワーク型 R T K - G P S法</u>	10秒以上	1秒	3～4級基準点測量
備考	※ 観測距離が10kmを超える場合は、節点を設けるか、1級GPS測量機により120分以上の観測を行うものとする。		

ロ 観測方法による使用衛星数は、次表を標準とする。

観測方法	スタティック法	短縮スタティック法 キネマティック法 RTK法 ネットワーク型RTK法
	GNSS衛星の組合せ	
GPS衛星のみ	4衛星以上	5衛星以上
GPS衛星及びGLONASS衛星	5衛星以上	6衛星以上
摘要	①GLONASS衛星を用いて観測する場合は、GPS衛星及びGLONASS衛星を、それぞれ2衛星以上を用いること。 ②GLONASS衛星を用いて観測する場合は、同一機器メーカーのGNSS測量機を使用すること。 ③スタティック法による10km以上の観測では、GPS衛星のみを用いて観測する場合は5衛星以上とし、GPS衛星及びGLONASS衛星を用いて観測する場合は6衛星以上とする。	

ハ アンテナ高等は、ミリメートル位まで測定するものとする。

ニ 標高の取付観測において、距離が500メートル以下の場合、楕円体高の差を高低差として使用できる。

ホ GNSS衛星の作動状態、飛来情報等を考慮し、片寄った配置の使用は避けるものとする。

ヘ GNSS衛星の最低高度角は15度を標準とする。

ト スタティック法及び短縮スタティック法については、次のとおり行うものとする。

(1) スタティック法は、複数の観測点にGNSS測量機を整置して、同時にGNSS衛星からの信号を受信し、それに基づく基線解析により、観測点間の基線ベクトルを求める観測方法である。

(2) 短縮スタティック法は、複数の観測点にGNSS測量機を整置して、同時にGNSS衛星からの信号を受信し、観測時間を短縮するため、基線解析において衛星の組合せを多数作るなどの処理を行い、観測点間の基線ベクトルを求める観測方法である。

(3) 観測図の作成は、同時に複数のGNSS測量機を用いて行う観測（以下「セッション」という。）計画を記入するものとする。

(4) 電子基準点のみを既知点として使用する以外の観測は、既知点及び新点を結合する多角路線が閉じた多角形を形成させ、次のいずれかにより行うものとする。

- (i) 異なるセッションの組み合わせによる点検のための多角形を形成する。
- (ii) 異なるセッションによる点検のため、1辺以上の重複観測を行う。

(5) スタティック法及び短縮スタティック法におけるアンテナ高の測定は、GNSSアンテナ底面までとする。なお、アンテナ高は標識上面からGNSSアンテナ底面までの距離を垂直に測定することを標準とする。

チ キネマティック法は、基準となるGNSS測量機を整置する観測点（以下「固定局」という。）及び移動する観測点（以下「移動局」という。）で、同時にGNSS衛星からの信号を受信して初期化（整数値バイアスの決定）などに必要な観測を行う。その後、移動局を複数の観測点に次々と移動して観測を行い、それに基づき固定局と移動局の間の基線ベクトルを求める観測方法である。なお、初期化及び基線解析は、観測終了後に行う。

リ RTK法は、固定局及び移動局で同時にGNSS衛星からの信号を受信し、固定局で取得した信号を、無線装置等を用いて移動局に転送し、移動局側において即時に基線解析を行うことで、固定局と移動局の間の基線ベクトルを求める。その後、移動局を複数の観測点に次々と移動して、固定局と移動局の間の基線ベクトルを即時に求める観測方法である。なお、基線ベクトルを求める方法は、直接観測法又は間接観測法による。

(1) 直接観測法は、固定局及び移動局で同時にGNSS衛星からの信号を受信し、基線解析により固定局と移動局の間の基線ベクトルを求める観測方法である。直接観測法による観測距離は、500メートル以内を標準とする。

(2) 間接観測法は、固定局及び2か所以上の移動局で同時にGNSS衛星からの信号を受信し、基線解析により得られた2つの基線ベクトルの差を用いて移動局間の基線ベクトルを求める観測方法である。間接観測法による固定局と移動局の間の距離は10キロメートル以内とし、間接的に求める移動

イ アンテナ高等は、ミリメートル位まで測定するものとする。

ロ 標高の取付観測において、距離が500メートル以下の場合、楕円体高の差を高低差として使用できる。

ハ GPS衛星の作動状態、飛来情報等を考慮し、片寄った配置の使用は避けるものとする。

ニ GPS衛星の最低高度角は15度を標準とする。ただし、上空視界の確保が困難な場合は、最低高度角を30度まで緩和することができる。

ホ スタティック法及び短縮スタティック法については、次のとおり行うものとする。

(1) 観測図には、同時に複数のGPS測量機を用いて行われる観測（以下「セッション」という。）計画を記入するものとする。

(2) 電子基準点のみを既知点として使用する以外の観測は、既知点及び新点を結合する多角路線が閉じた多角形を形成させ、次のいずれかにより行うものとする。

- (i) 異なるセッションの組み合わせによる点検のための多角形を形成する。
- (ii) 異なるセッションによる点検のため、1辺以上の重複観測を行う。

(3) 観測は1つのセッションを1回行うものとする。

ヘ スタティック法を行う場合のGPS衛星の数は、同時に4個以上とする。ただし、観測距離が10キロメートル以上の観測、短縮スタティック法、キネマティック法、RTK-GPS法及びネットワーク型RTK-GPS法を行う場合は5個以上とする。

(1) 「RTK-GPS測量」とは、基準となる観測点（以下「固定点」という。）と求点となる観測点（以下「移動点」という。）に設置したGPS測量機で同時にGPS衛星からの信号を受信し、固定点で取得した信号を、無線装置等を用いて移動点に転送し、移動点側において即時に基線解析を行うことで位置を決定する測量手法をいう。なお、観測には、直接観測法と間接観測法がある。

(i) 直接観測法は、固定点と移動点で同時にGPS衛星からの信号を観測し、基線解析により得られた基線ベクトルを用いて、多角網を構成する方法である。直接観測法による観測距離は、500メートル以内を標準とする。

(ii) 間接観測法は、固定点と2点の移動点でGPS衛星からの信号を同時に観測し、基線解析により得られた2つの基線ベクトルの差を取って観測点間（移動点間）の基線ベクトルを求め、その基線ベクトルを用いて、多角網を構成する方法である。間接観測法による観測距離は、直接的に観測する放射状の基線では10キロメートル以内、間接的に求める観測点間では500メートル

<p><u>局間の距離は500メートル以内を標準とする。</u></p> <p>ヌ ネットワーク型RTK法は、配信事業者（国土地理院の電子基準点網の観測データ配信を受けている者又は、3点以上の電子基準点を基に、測量に利用できる形式でデータを配信している者をいう。以下同じ。）で算出された補正データ等又は面補正パラメータを、<u>携帯電話等の通信回線を介して移動局で受信すると同時に、移動局でGNSS衛星からの信号を受信し、移動局側において即時に解析処理を行って位置を求める。その後、複数の観測点に次々と移動して移動局の位置を即時に求める観測方法である。</u></p> <p><u>配信事業者からの補正データ等又は面補正パラメータを通信状況により取得できない場合は、観測終了後に解析処理を行うことができる。</u>なお、<u>基線ベクトルを求める方法は、直接観測法又は間接観測法による。</u></p> <p>(1) <u>直接観測法は、配信事業者で算出された移動局近傍の任意地点の補正データ等と移動局の観測データを用いて、基線解析により基線ベクトルを求める観測方法である。</u></p> <p>(2) <u>間接観測法は、次の方式により基線ベクトルを求める観測方法である。</u></p> <p>(i) <u>2台同時観測方式による間接観測法は、2か所の移動局で同時観測を行い、得られたそれぞれの三次元直交座標の差から移動局間の基線ベクトルを求める。</u></p> <p>(ii) <u>1台準同時観測方式による間接観測法は、移動局で得られた三次元直交座標とその後、速やかに移動局を他の観測点に移動して観測を行い、得られたそれぞれの三次元直交座標の差から移動局間の基線ベクトルを求める。</u>なお、<u>観測は、速やかに行うとともに、必ず往復観測（同方向の観測も可）</u>を行い、重複による<u>基線ベクトルの点検</u>を実施する。</p> <p>(3) <u>3級～4級基準点測量は、直接観測法又は間接観測法により行うものとする。</u></p> <p>三 測標水準測量は、次のいずれかの方式により行うものとする。</p> <p>イ 直接水準測量は、4級水準測量に準じて行うものとする。</p> <p>ロ 間接水準測量は、次のとおり行うものとする。</p> <p>(1) 器械高、反射鏡高及び目標高は、ミリメートル位まで測定するものとする。</p> <p>(2) 間接水準測量区間の一端に2つの固定点を設け、鉛直角観測及び距離測定を行うものとする。</p> <p>(3) 間接水準測量における環の閉合差の許容範囲は、3センチメートルに観測距離（キロメートル単位とする。）を乗じたものとする。ただし、観測距離が1キロメートル未満における許容範囲は3センチメートルとする。</p> <p>(4) 鉛直角観測及び距離測定は、距離が500メートル以上のときは1級基準点測量、距離が500メートル未満のときは2級基準点測量に準じて行うものとする。ただし、鉛直角観測は3対回とし、できるだけ正方向及び反方向の同時観測を行うものとする。</p> <p>(5) 間接水準測量区間の距離は、2キロメートル以下とする。</p>	<p>以内を標準とする。</p> <p>(2) 「ネットワーク型RTK-GPS測量」とは、配信事業者（国土地理院の電子基準点網の観測データ配信を受けている者又は、3点以上の電子基準点を基に、測量に利用できる形式でデータを配信している者をいう。以下同じ。）で算出された補正データ等又は面補正パラメータを通信装置により移動局で受信すると同時に、移動局において、GPS衛星から信号を受信し、必要な解析処理を行った後、他の移動局に移動して同様の観測を行い、これを順次繰り返す動的干渉測位方式により行うことをいう。なお、観測には、直接観測法と間接観測法がある。</p> <p>(i) 直接観測法は、配信事業者で算出された補正データ等と移動局の観測データによる基線解析で得られた基線ベクトルを用いて、多角網を構成する方法である。なお、解析計算として補正データを配信事業者から受信し、受信機内で計算を行う方式と、観測データを解析処理事業者に送り、解析処理事業者内で計算を行う方式がある。</p> <p>(ii) 間接観測法は、次のいずれかの方式により行うものとする。</p> <p>1) 2台同時観測方式による間接観測法は、配信事業者で算出された補正データ等又は面補正パラメータと2点の移動局で同時観測を行った観測データによる基線解析又は誤差バイアス量の補正処理で得られた2つの三次元直交座標差から移動局間の基線ベクトルを求めるものとする。この基線ベクトルを用いて、多角網を構成する方法である。なお、解析計算として補正データを配信事業者から受信し、受信機内で計算を行う方式と、観測データを解析処理事業者に送り、解析処理事業者内で計算を行う方式がある。</p> <p>2) 1台準同時観測方式による間接観測法は、配信事業者で算出された補正データ等又は面補正パラメータと移動局の観測データによる基線解析又は誤差バイアス量の補正処理を行う。その後、速やかに他方の移動局に移動して同様な観測を行い、基線解析又は誤差バイアス量の補正処理により得られた2つの三次元直交座標差から移動局間の基線ベクトルを求める。この基線ベクトルを用いて、多角網を構成する方法である。なお、1台準同時観測方式を行う場合は、速やかに行うとともに、必ず復観測（同方向も可）を行い、重複による点検を実施する。解析計算として補正データを配信事業者から受信し、受信機内で計算を行う方式と、観測データを解析処理事業者に送り、解析処理事業者内で計算を行う方式がある。</p> <p>三 測標水準測量は、次のいずれかの方式により行うものとする。</p> <p>イ 直接水準測量は、4級水準測量に準じて行うものとする。</p> <p>ロ 間接水準測量は、次のとおり行うものとする。</p> <p>(1) 器械高、反射鏡高及び目標高は、ミリメートル位まで測定するものとする。</p> <p>(2) 間接水準測量区間の一端に2つの固定点を設け、鉛直角観測及び距離測定を行うものとする。</p> <p>(3) 間接水準測量における環の閉合差の許容範囲は、3センチメートルに観測距離（キロメートル単位とする。）を乗じたものとする。ただし、観測距離が1キロメートル未満における許容範囲は3センチメートルとする。</p> <p>(4) 鉛直角観測及び距離測定は、距離が500メートル以上のときは1級基準点測量、距離が500メートル未満のときは2級基準点測量に準じて行うものとする。ただし、鉛直角観測は3対回とし、できるだけ正方向及び反方向の同時観測を行うものとする。</p> <p>(5) 間接水準測量区間の距離は、2キロメートル以下とする。</p>	
<p>(観測値の点検及び再測)</p> <p>第38条 観測値について点検を行い、許容範囲を超えた場合は、再測するものとする。</p> <p>一 TS等による許容範囲は、次表を標準とする。</p>	<p>(観測値の点検及び再測)</p> <p>第38条 観測値について点検を行い、許容範囲を超えた場合は、再測するものとする。</p> <p>一 TS等による許容範囲は、次表を標準とする。</p>	<p>名称の変更</p>



区分 項目	1級基準点測量	2級基準点測量		3級基準点測量	4級基準点測量
		1級トータルステーション、セオドライト	2級トータルステーション、セオドライト		
水平角観測	倍角差	15"	20"	30"	60"
	観測差	8"	10"	20"	40"
鉛直角観測	高度定数の較差	10"	15"	30"	60"
距離測定	1セット内の測定値の較差	<u>20mm</u>	<u>20mm</u>	<u>20mm</u>	<u>20mm</u>
	各セットの平均値の較差	<u>20mm</u>	<u>20mm</u>	<u>20mm</u>	<u>20mm</u>
測標水準	往復観測値の較差	$20\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$
備考	Sは観測距離（片道、km単位）とする。				

区分 項目	1級基準点測量	2級基準点測量		3級基準点測量	4級基準点測量
		1級トータルステーション、セオドライト	2級トータルステーション、セオドライト		
水平角観測	倍角差	15"	20"	30"	60"
	観測差	8"	10"	20"	40"
鉛直角観測	高度定数の較差	10"	15"	30"	60"
距離測定	1セット内の測定値の較差	<u>2cm</u>	<u>2cm</u>	<u>2cm</u>	<u>2cm</u>
	各セットの平均値の較差	<u>2cm</u>	<u>2cm</u>	<u>2cm</u>	<u>2cm</u>
測標水準	往復観測値の較差	$20\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$
備考	Sは観測距離（片道、km単位）とする。				

二 GNS S観測による基線解析の結果はF I X解とする。

二 G P S観測による基線解析の結果はF I X解とする。

(偏心要素の測定)

第39条 基準点で直接に観測ができない場合は、偏心点を設け、偏心要素を測定し、許容範囲を超えた場合は再測するものとする。

- 一 GNS S観測において、偏心要素のための零方向の視通が確保できない場合は、方位点を設置することができる。
- 二 GNS S観測における方位点の設置距離は200メートル以上とし、偏心距離の4倍以上を標準とする。なお、観測は第37条第2項第二号の規定を準用する。
- 三 偏心角の測定は、次表を標準とする。

偏心距離	機器及び測定方法	測定単位	点検項目・許容範囲
30cm未満	偏心測定紙に方向線を引き、分度器によって偏心角を測定する。	1°	——
30cm以上 2m未満	偏心測定紙に方向線を引き、計算により偏心角を算出する。	10'	——
2m以上 10m未満	トータルステーション又はセオドライトを用いて、第37条を準用する。	1'	倍角差 120" 観測差 90"
10m以上 50m未満		<u>10"</u>	倍角差 60" 観測差 40"
50m以上 100m未満			倍角差 30" 観測差 20"
100m以上 250m未満		<u>1"</u>	倍角差 20" 観測差 10"

(偏心要素の測定)

第39条 基準点で直接に観測ができない場合は、偏心点を設け、偏心要素を測定し、許容範囲を超えた場合は再測するものとする。

- 一 G P S観測において、偏心要素のための零方向の視通が確保できない場合は、方位点を設置することができる。
- 二 G P S観測による方位点の設置距離は200メートル以上とし、偏心距離の4倍以上を標準とする。なお、観測は第37条第2項第二号の規定を準用する。
- 三 偏心角の測定は、次表を標準とする。

偏心距離	機器及び測定方法	測定単位	点検項目・許容範囲
30cm未満	偏心測定紙に方向線を引き、分度器によって偏心角を測定する。	1°	——
30cm以上 2m未満	偏心測定紙に方向線を引き、計算により偏心角を算出する。	10'	——
2m以上 10m未満	トータルステーション又はセオドライトを用いて、第37条を準用する。	1'	倍角差 120" 観測差 90"
10m以上 50m未満		<u>10"</u>	倍角差 60" 観測差 40"
50m以上 100m未満		<u>1"</u>	倍角差 30" 観測差 20"
100m以上 250m未満			倍角差 20" 観測差 10"

名称及び測定単位の変更

四 偏心距離の測定は、次表を標準とする。

偏心距離	機器及び測定方法	測定単位	点検項目・許容範囲
30cm未満	物差により測定する。	mm	——
30cm以上 2m未満	鋼巻尺により2読定、1往復を測定する。	mm	往復の較差5mm
2m以上 50m未満	トータルステーション又は測距儀を用いて、第37条を準用する。	mm	第38条を準用する
50m以上			
備考	1. 偏心距離が5mm未満、かつ、辺長が1kmを超える場合は偏心補正計算を省略できる。 2. 偏心距離が10m以下の場合は、傾斜補正以外の補正は省略できる。		

五 本点と偏心点間の高低差の測定は、次表を標準とする。

偏心距離	機器及び測定方法	測定単位	点検項目・許容範囲
30cm未満	独立水準器を用いて、偏心点を本点と同標高に設置する。	—	——
30cm以上 100m未満	4級水準測量に準じて観測する。ただし、後視及び前視に同一標尺を用いて片道観測の測点数を1点とすることができる。	mm	往復の較差 $20\text{mm}\sqrt{S}$
	4級基準点測量の鉛直角観測に準じて測定する。ただし、正、反方向の鉛直角観測に代えて、器械高の異なる片方向による2対回の鉛直角観測とすることができる。	20"	高度定数の較差60" 高低差の正反較差 <u>100mm</u>
100m以上 250m未満	4級水準測量に準じて測定する。	mm	往復の較差 $20\text{mm}\sqrt{S}$
	2～3級基準点測量の鉛直角観測に準じて測定する。	10"	高度定数の較差30" 高低差の正反較差 <u>150mm</u>
備考	Sは、測定距離(km単位)とする。		

四 偏心距離の測定は、次表を標準とする。

偏心距離	機器及び測定方法	測定単位	点検項目・許容範囲
30cm未満	物差により測定する。	mm	——
30cm以上 2m未満	鋼巻尺により2読定、1往復を測定する。	mm	往復の較差5mm
2m以上 50m未満	トータルステーション又は測距儀を用いて、第37条を準用する。	mm	第38条を準用する
50m以上			
備考	1. 偏心距離が5mm未満、かつ、辺長が1kmを超える場合は偏心補正計算を省略できる。 2. 偏心距離が10m以下の場合は、傾斜補正以外の補正は省略できる。		

五 本点と偏心点間の高低差の測定は、次表を標準とする。

偏心距離	機器及び測定方法	測定単位	点検項目・許容範囲
30cm未満	独立水準器を用いて、偏心点を本点と同標高に設置する。	—	——
30cm以上 100m未満	4級水準測量に準じて観測する。ただし、後視及び前視に同一標尺を用いて片道観測の測点数を1点とすることができる。	mm	往復の較差 $20\text{mm}\sqrt{S}$
	4級基準点測量の鉛直角観測に準じて測定する。ただし、正、反方向の鉛直角観測に代えて、器械高の異なる片方向による2対回の鉛直角観測とすることができる。	20"	高度定数の較差60" 高低差の正反較差 <u>10cm</u>
100m以上 250m未満	4級水準測量に準じて測定する。	mm	往復の較差 $20\text{mm}\sqrt{S}$
	2～3級基準点測量の鉛直角観測に準じて測定する。	10"	高度定数の較差30" 高低差の正反較差 <u>15cm</u>
備考	Sは、測定距離(km単位)とする。		

## 第6節 計算

(要旨)

第40条 本章において「計算」とは、新点の水平位置及び標高を求めるため、次に定めるところにより行うものとする。

- 一 TS等による基準面上の距離の計算は、楕円体高を用いる。なお、楕円体高は、標高とジオイド高から求めるものとする。
- 二 ジオイド高は、次の方法により求めた値とする。
  - イ 国土地理院が提供するジオイドモデルから求める方法
  - ロ イのジオイドモデルが構築されていない地域においては、GNS S観測と水準測量等で求めた局所ジオイドモデルから求める方法
- 三 3級基準点測量及び4級基準点測量は、基準面上の距離の計算は楕円体高に代えて標高を用いることができる。この場合において経緯度計算を省略することができる。

(計算の方法等)

第41条 計算は、付録6の計算式、又はこれと同精度若しくはこれを上回る精度を有することが確認できる場合は、当該計算式を使用することができる。

2 計算結果の表示単位等は、次表のとおりとする。

区分 項目	直角座標 ※	経緯度	標高	ジオイド高	角度	辺長
単位	m	秒	m	m	秒	m
位	0.001	0.0001	0.001	0.001	1	0.001
備考	※ 平面直角座標系に規定する世界測地系に従う直角座標					

## 第6節 計算

(要旨)

第40条 本章において「計算」とは、新点の水平位置及び標高を求めるため、次に定めるところにより行うものとする。

- 一 TS等による基準面上の距離の計算は、楕円体高を用いる。なお、楕円体高は、標高とジオイド高から求めるものとする。
- 二 ジオイド高は、次の方法により求めた値とする。
  - イ 国土地理院が提供するジオイドモデルから求める方法
  - ロ イのジオイドモデルが構築されていない地域においては、GPS観測と水準測量等で求めた局所ジオイドモデルから求める方法
- 三 3級基準点測量及び4級基準点測量は、基準面上の距離の計算は楕円体高に代えて標高を用いることができる。この場合において経緯度計算を省略することができる。

(計算の方法等)

第41条 計算は、付録6の計算式、又はこれと同精度若しくはこれを上回る精度を有することが確認できる場合は、当該計算式を使用することができる。

2 計算結果の表示単位等は、次表のとおりとする。

区分 項目	直角座標 ※	経緯度	標高	ジオイド高	角度	辺長
単位	m	秒	m	m	秒	m
位	0.001	0.0001	0.001	0.001	1	0.001
備考	※ 平面直角座標系に規定する世界測地系に従う直角座標					

名称の変更

名称の変更

3 TS等で観測を行った標高の計算は、0.01メートル位までとすることができる。

4 **GNSS観測**における基線解析では、以下により実施することを標準とする。

一 計算結果の表示単位等は、次表のとおりとする。

項目	区分	単位	位
基線ベクトル成分		m	0.001

二 **GNSS衛星**の軌道情報は、放送暦を標準とする。

三 スタティック法及び短縮スタティック法による基線解析では、原則としてPCV (Phase center variation) 補正を行うものとする。

四 気象要素の補正は、基線解析ソフトウェアで採用している標準大気によるものとする。

五 スタティック法による基線解析では、基線長が10キロメートル未満は**1周波で行うことを標準とし**、10キロメートル以上は2周波で行うものとする。

六 基線解析の固定点の経度と緯度は、固定点とする既知点の経度と緯度を入力し、楕円体高は、その点の標高とジオイド高から求めた値を入力する。以後の基線解析は、これによって求められた値を順次入力するものとする。

七 基線解析に使用する高度角は、観測時に**GNSS測量機**に設定した受信高度角とする。

3 TS等で観測を行った標高の計算は、0.01メートル位までとすることができる。

4 **GPS観測**における基線解析では、以下により実施することを標準とする。

一 計算結果の表示単位等は、次表のとおりとする。

項目	区分	単位	位
基線ベクトル成分		m	0.001

二 **GPS衛星**の軌道情報は、放送暦を標準とする。

三 スタティック法及び短縮スタティック法による基線解析では、原則としてPCV (Phase center variation) 補正を行うものとする。

四 気象要素の補正は、基線解析ソフトウェアで採用している標準大気によるものとする。

五 スタティック法による基線解析では、基線長が10キロメートル未満は**1周波で行い**、10キロメートル以上は2周波で行うものとする。

六 基線解析の固定点の経度と緯度は、固定点とする既知点の経度と緯度を入力し、楕円体高は、その点の標高とジオイド高から求め入力する。以後の基線解析は、これによって求められた値を順次入力するものとする。

七 基線解析に使用する高度角は、観測時に**GPS測量機**に設定した受信高度角とする。

(点検計算及び再測)

第42条 点検計算は、観測終了後に行うものとする。ただし、許容範囲を超えた場合は、再測を行う等適切な措置を講ずるものとする。

一 TS等観測

イ すべての単位多角形及び次の条件により選定されたすべての点検路線について、水平位置及び標高の閉合差を計算し、観測値の良否を判定するものとする。

- (1) 点検路線は、既知点と既知点を結合させるものとする。
- (2) 点検路線は、なるべく短いものとする。
- (3) すべての既知点は、1つ以上の点検路線で結合させるものとする。
- (4) すべての単位多角形は、路線の1つ以上を点検路線と重複させるものとする。

ロ TS等による点検計算の許容範囲は、次表を標準とする。

(点検計算及び再測)

第42条 点検計算は、観測終了後に行うものとする。ただし、許容範囲を超えた場合は、再測を行う等適切な措置を講ずるものとする。

一 TS等観測

イ すべての単位多角形及び次の条件により選定されたすべての点検路線について、水平位置及び標高の閉合差を計算し、観測値の良否を判定するものとする。

- (1) 点検路線は、既知点と既知点を結合させるものとする。
- (2) 点検路線は、なるべく短いものとする。
- (3) すべての既知点は、1つ以上の点検路線で結合させるものとする。
- (4) すべての単位多角形は、路線の1つ以上を点検路線と重複させるものとする。

ロ TS等による点検計算の許容範囲は、次表を標準とする。

項目		区分	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量
結合・単多角形	水平位置の閉合差		$100\text{mm} + 20\text{mm} \sqrt{N} \Sigma S$	$100\text{mm} + 30\text{mm} \sqrt{N} \Sigma S$	$150\text{mm} + 50\text{mm} \sqrt{N} \Sigma S$	$150\text{mm} + 100\text{mm} \sqrt{N} \Sigma S$
	標高の閉合差		$200\text{mm} + 50\text{mm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$200\text{mm} + 100\text{mm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$200\text{mm} + 150\text{mm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$200\text{mm} + 300\text{mm} \Sigma S / \sqrt{N}$
単多角形	水平位置の閉合差		$10\text{mm} \sqrt{N} \Sigma S$	$15\text{mm} \sqrt{N} \Sigma S$	$25\text{mm} \sqrt{N} \Sigma S$	$50\text{mm} \sqrt{N} \Sigma S$
	標高の閉合差		$50\text{mm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$100\text{mm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$150\text{mm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$300\text{mm} \Sigma S / \sqrt{N}$
標高差の正反較差			<u>300mm</u>	<u>200mm</u>	<u>150mm</u>	<u>100mm</u>
備考			Nは辺数、 $\Sigma S$ は路線長 (km) とする。			

項目		区分	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量
結合・単多角形	水平位置の閉合差		$10\text{cm} + 2\text{cm} \sqrt{N} \Sigma S$	$10\text{cm} + 3\text{cm} \sqrt{N} \Sigma S$	$15\text{cm} + 5\text{cm} \sqrt{N} \Sigma S$	$15\text{cm} + 10\text{cm} \sqrt{N} \Sigma S$
	標高の閉合差		$20\text{cm} + 5\text{cm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$20\text{cm} + 10\text{cm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$20\text{cm} + 15\text{cm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$20\text{cm} + 30\text{cm} \Sigma S / \sqrt{N}$
単多角形	水平位置の閉合差		$1\text{cm} \sqrt{N} \Sigma S$	$1.5\text{cm} \sqrt{N} \Sigma S$	$2.5\text{cm} \sqrt{N} \Sigma S$	$5\text{cm} \sqrt{N} \Sigma S$
	標高の閉合差		$5\text{cm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$10\text{cm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$15\text{cm} \Sigma S / \sqrt{N}$	$30\text{cm} \Sigma S / \sqrt{N}$
標高差の正反較差			<u>30 cm</u>	<u>20 cm</u>	<u>15 cm</u>	<u>10 cm</u>
備考			Nは辺数、 $\Sigma S$ は路線長 (km) とする。			

二 **GNSS観測**

イ 観測値の点検は、次のいずれかの方法により行うものとする。

- (1) 点検路線は、異なるセッションの組み合わせによる最少辺数の多角形を選定し、基線ベクトルの環閉合差を計算する方法
- (2) 重複する基線ベクトルの較差を比較点検する方法
- (3) 既知点が電子基準点のみの場合は、2点の電子基準点を結合する路線で、基線ベクトル成分の結合計算を行い点検する方法

二 **GPS観測**

イ 観測値の点検は、次のいずれかの方法により行うものとする。

- (1) 点検路線は、異なるセッションの組み合わせによる最少辺数の多角形を選定し、基線ベクトルの環閉合差を計算する方法
- (2) 重複する基線ベクトルの較差を比較点検する方法
- (3) 既知点が電子基準点のみの場合は、2点の電子基準点を結合する路線で、基線ベクトル成分の結合計算を行い点検する方法

名称の変更及び単位の統一

ロ 点検計算の許容範囲は、次表を標準とする。

(1) 環閉合差及び各成分の較差の許容範囲

区 分		許容範囲	備 考
基線ベクトルの環閉合差	水平 ( $\Delta N, \Delta E$ )	$20\text{mm} \sqrt{N}$	N : 辺数 $\Delta N$ : 水平面の南北方向の閉合差 <u>又は較差</u> $\Delta E$ : 水平面の東西方向の閉合差 <u>又は較差</u>
	高さ ( $\Delta U$ )	$30\text{mm} \sqrt{N}$	
重複する基線ベクトルの較差	水平 ( $\Delta N, \Delta E$ )	20mm	$\Delta U$ : 高さ方向の閉合差 <u>又は較差</u>
	高さ ( $\Delta U$ )	30mm	

(2) 電子基準点のみの場合の許容範囲

区 分		許容範囲	備 考
結合多角又は単路線	水平 ( $\Delta N, \Delta E$ )	$60\text{mm} + 20\text{mm} \sqrt{N}$	N : 辺数 $\Delta N$ : 水平面の南北方向の閉合差 $\Delta E$ : 水平面の東西方向の閉合差 $\Delta U$ : 高さ方向の閉合差
	高さ ( $\Delta U$ )	$150\text{mm} + 30\text{mm} \sqrt{N}$	

(平均計算)

第43条 平均計算は、次のとおり行うものとする。

2 既知点1点を固定する G N S S 測量機 による場合の仮定三次元網平均計算は、次のとおり行うものとする。

一 仮定三次元網平均計算の重量 (P) は、次のいずれかの分散・共分散行列の逆行列を用いるものとする。

イ 基線解析により求められた 分散・共分散の値

ただし、すべての基線の解析手法、解析時間が同じ場合に限る。

ロ 水平及び高さの分散の 固定値

ただし、分散の固定値は、 $d_N = (0.004\text{m})^2$   $d_E = (0.004\text{m})^2$   $d_U = (0.007\text{m})^2$  とする。

二 仮定三次元網平均計算による許容範囲は、次のいずれかによるものとする。

イ 基線ベクトルの各成分による許容範囲は、次表を標準とする。

区 分 項 目	1 級基準点測量	2 級基準点測量	3 級基準点測量	4 級基準点測量
基線ベクトルの各成分の残差	20mm	20mm	20mm	20mm
水平位置の閉合差	$\Delta s = 100\text{mm} + 40\text{mm} \sqrt{N}$ $\Delta s$ : 既知点の成果値と仮定三次元網平均計算結果から求めた距離 N : 既知点までの <u>最少辺数 (辺数が同じ場合は路線長の最短のもの)</u>			
標高の閉合差	<u><math>250\text{mm} + 45\text{mm} \sqrt{N}</math></u> を標準とする N : 辺数			

ロ 方位角、斜距離、楕円体比高による場合の許容範囲は、次表を標準とする。

区 分 項 目	1 級基準点測量	2 級基準点測量	3 級基準点測量	4 級基準点測量
方位角の残差	5 秒	10 秒	20 秒	80 秒
斜距離の残差	$20\text{mm} + 4 \times 10^{-6} D$ D : 測定距離			
楕円体比高の残差	$30\text{mm} + 4 \times 10^{-6} D$ D : 測定距離			
水平位置の閉合差	$\Delta s = 100\text{mm} + 40\text{mm} \sqrt{N}$ $\Delta s$ : 既知点の成果値と仮定三次元網平均計算結果から求めた距離 N : 既知点までの <u>最少辺数 (辺数が同じ場合は路線長の最短のもの)</u>			
標高の閉合差	<u><math>250\text{mm} + 45\text{mm} \sqrt{N}</math></u> を標準とする N : 辺数			

3 既知点2点以上を固定する厳密水平網平均計算、厳密高低網平均計算、簡易水平網平均計算、簡易高低網平均計算及び三次元網平均計算は、平均図に基づき行うものとし、平均計算は次のとおり行うものとする。

一 T S 等観測

イ 厳密水平網平均計算の重量 (P) には、次表の数値を用いるものとする。

ロ 点検計算の許容範囲は、次表を標準とする。

(1) 環閉合差及び各成分の較差の許容範囲

区 分		許容範囲	摘 要
基線ベクトルの環閉合差	水平 ( $\Delta N, \Delta E$ )	$20\text{mm} \sqrt{N}$	N : 辺数 $\Delta N$ : 水平面の南北方向の閉合差 $\Delta E$ : 水平面の東西方向の閉合差
	高さ ( $\Delta U$ )	$30\text{mm} \sqrt{N}$	
重複する基線ベクトルの較差	水平 ( $\Delta N, \Delta E$ )	20mm	$\Delta U$ : 高さ方向の閉合差
	高さ ( $\Delta U$ )	30mm	

(2) 電子基準点のみの場合の許容範囲

区 分		許容範囲	摘 要
結合多角又は単路線	水平 ( $\Delta N, \Delta E$ )	$60\text{mm} + 20\text{mm} \sqrt{N}$	N : 辺数 $\Delta N$ : 水平面の南北方向の閉合差 $\Delta E$ : 水平面の東西方向の閉合差 $\Delta U$ : 高さ方向の閉合差
	高さ ( $\Delta U$ )	$150\text{mm} + 30\text{mm} \sqrt{N}$	

2 点検計算の結果は、精度管理表にとりまとめるものとする。

(平均計算)

第43条 平均計算は、次に定めるところにより行うものとする。

2 既知点1点を固定する G P S 測量機 による場合の三次元網平均計算は、次のとおり行うものとする。

一 仮定三次元網平均計算の重量 (P) は、次のいずれかの分散・共分散行列の逆行列を用いるものとする。

イ 水平及び高さの分散を固定値として求めた値

ただし、分散の固定値は、 $d_N = (0.004\text{m})^2$   $d_E = (0.004\text{m})^2$   $d_U = (0.007\text{m})^2$  とする。

ロ 基線解析により求められた値。ただし、すべての基線の解析手法、解析時間が同じ場合に限る。

二 仮定三次元網平均計算による許容範囲は、次のいずれかによるものとする。

イ 基線ベクトルの各成分による許容範囲は、次表を標準とする。

区 分 項 目	1 級基準点測量	2 級基準点測量	3 級基準点測量	4 級基準点測量
基線ベクトルの各成分の残差	20mm	20mm	20mm	20mm
水平位置の閉合差	$\Delta s = 10\text{cm} + 4\text{cm} \sqrt{N}$ $\Delta s$ : 既知点の成果値と仮定三次元網平均計算結果から求めた距離 N : 既知点までの <u>最短辺数</u>			
標高の閉合差	<u><math>25\text{cm} + 4.5\text{cm} \sqrt{N}</math></u> を標準とする N : 辺数			

ロ 方位角、斜距離、楕円体比高による場合の許容範囲は、次表を標準とする。

区 分 項 目	1 級基準点測量	2 級基準点測量	3 級基準点測量	4 級基準点測量
方位角の残差	5 秒	10 秒	20 秒	80 秒
斜距離の残差	$20\text{mm} + 4 \times 10^{-6} D$ D : 測定距離			
楕円体比高の残差	$30\text{mm} + 4 \times 10^{-6} D$ D : 測定距離			
水平位置の閉合差	$\Delta s = 10\text{cm} + 4\text{cm} \sqrt{N}$ $\Delta s$ : 既知点の成果値と仮定三次元網平均計算結果から求めた距離 N : 既知点までの <u>最短辺数</u>			
標高の閉合差	<u><math>25\text{cm} + 4.5\text{cm} \sqrt{N}</math></u> を標準とする N : 辺数			

3 既知点2点以上を固定する厳密水平網平均計算、厳密高低網平均計算及び簡易水平網平均計算、簡易高低網平均計算並びに三次元網平均計算は、次のとおり行うものとする。

一 T S 等観測

イ 厳密水平網平均計算の重量 (P) には、次の数値を用いるものとする。

名称及び条文の変更、単位の統一

区分	重量		
	$m_s$		$\gamma$
	$m_t$		
	1級基準点測量		1.8"
	2級基準点測量		3.5"
	10mm	$5 \times 10^{-6}$	4.5"
			13.5"

ロ 厳密水平網平均計算の重量(P)はイを用い、簡易水平網平均計算及び簡易高低網平均計算を行う場合、方向角については各路線の観測点数の逆数、水平位置及び標高については、各路線の距離の総和(0.01キロメートル位までとする。)の逆数を重量(P)とする。

ハ 厳密水平網平均計算及び厳密高低網平均計算による各項目の許容範囲は、次表を標準とする。

項目	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量
一方向の残差	12"	15"	——	——
距離の残差	80mm	100mm	——	——
単位重量の標準偏差	10"	12"	15"	20"
新点位置の標準偏差	100mm	100mm	100mm	100mm
高低角の残差	15"	20"	——	——
高低角の標準偏差	12"	15"	20"	30"
新点標高の標準偏差	200mm	200mm	200mm	200mm

ニ 簡易水平網平均計算及び簡易高低網平均計算による各項目の許容範囲は、次表を標準とする。

項目	3級基準点測量	4級基準点測量
路線方向角の残差	50"	120"
路線座標差の残差	300mm	300mm
路線高低差の残差	300mm	300mm

## 二 GNSS観測

イ 新点の標高決定は、次の方法によって求めた値により決定するものとする。

- (1) 国土地理院が提供するジオイドモデルによりジオイド高を補正する方法
- (2) (1)のジオイドモデルが構築されていない地域においては、GNSS観測と水準測量等により、局所ジオイドモデルを求めジオイド高を補正する方法

ロ 三次元網平均計算の重量(P)は、前項第一号の規定を準用する。

ハ 1級基準点測量において、電子基準点のみを既知点とする場合は、国土地理院が提供する地殻変動補正パラメータを使用しセミ・ダイナミック補正を行うものとする。なお、地殻変動補正パラメータは、測量の実施時期に対応したものを使用するものとする。

ニ 三次元網平均計算による各項目の許容範囲は、次表を標準とする。

項目	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量
斜距離の残差	80mm	100mm	——	——
新点水平位置の標準偏差	100mm	100mm	100mm	100mm
新点標高の標準偏差	200mm	200mm	200mm	200mm

4 平均計算に使用した概算値と平均計算結果値の座標差が1メートルを超えた観測点については、平均計算結果の値を概算値として平均計算を繰り返す反復計算を行うものとする。

5 平均計算に使用するプログラムは、計算結果が正しいものと確認されたものを使用するものとする。

6 平均計算の結果は、精度管理表にとりまとめるものとする。

- (1)  $m_s = 10 \text{ mm}$
- (2)  $\gamma = 5 \times 10^{-6}$
- (3)  $m_t$  (次表による)

1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量
1.8"	3.5"	4.5"	13.5"

ロ 厳密水平網平均計算の重量(P)はイを用い、簡易水平網平均計算及び簡易高低網平均計算を行う場合、方向角については各路線の観測点数の逆数、水平位置及び標高については、各路線の距離の総和(0.01キロメートル位までとする。)の逆数を重量(P)とする。

ハ 厳密水平網平均計算及び厳密高低網平均計算による各項目の許容範囲は、次表を標準とする。

項目	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量
一方向の残差	12"	15"	——	——
距離の残差	8cm	10cm	——	——
単位重量の標準偏差	10"	12"	15"	20"
新点位置の標準偏差	10cm	10cm	10cm	10cm
高低角の残差	15"	20"	——	——
高低角の標準偏差	12"	15"	20"	30"
新点標高の標準偏差	20cm	20cm	20cm	20cm

ニ 簡易水平網平均計算及び簡易高低網平均計算による各項目の許容範囲は、次表を標準とする。

項目	3級基準点測量	4級基準点測量
路線方向角の残差	50"	120"
路線座標差の残差	30cm	30cm
路線高低差の残差	30cm	30cm

## 二 GPS観測

イ 新点の標高決定は、次の方法によって求めた値により決定するものとする。

- (1) 国土地理院が提供するジオイドモデルによりジオイド高を補正する方法
- (2) (1)のジオイドモデルが構築されていない地域においては、GPS観測と水準測量等により、局所ジオイドモデルを求めジオイド高を補正する方法

ロ 三次元網平均計算の重量(P)は、前項第一号の規定を準用する。

ハ 三次元網平均計算による各項目の許容範囲は、次表を標準とする。

項目	1級基準点測量	2級基準点測量	3級基準点測量	4級基準点測量
斜距離の残差	8cm	10cm	——	——
新点水平位置の標準偏差	10cm	10cm	10cm	10cm
新点標高の標準偏差	20cm	20cm	20cm	20cm

4 平均計算に使用するプログラムは、計算結果が正しいものと確認されたものを使用するものとする。

5 平均計算の結果は、精度管理表にとりまとめるものとする。

<p align="center"><b>第7節 品質評価</b></p> <p>(品質評価)</p> <p>第44条 「品質評価」とは、基準点測量成果について、製品仕様書が規定するデータ品質を満足しているか評価する作業をいう。</p> <p>2 評価の結果、品質要求を満足していない項目が発見された場合は、必要な調整を行うものとする。</p> <p>3 作業機関は、品質評価手順に基づき品質評価を実施するものとする。</p>	<p align="center"><b>第7節 品質評価</b></p> <p>(品質評価)</p> <p>第44条 「品質評価」とは、基準点測量成果について、製品仕様書が規定するデータ品質を満足しているか評価する作業をいう。</p> <p>2 評価の結果、品質要求を満足していない項目が発見された場合は、必要な調整を行うものとする。</p> <p>3 作業機関は、品質評価手順に基づき品質評価を実施するものとする。</p>																																				
<p align="center"><b>第8節 成果等の整理</b></p> <p>(メタデータの作成)</p> <p>第45条 基準点成果のメタデータは、製品仕様書に従いファイルの管理及び利用において必要となる事項について、作成するものとする。</p>	<p align="center"><b>第8節 成果等の整理</b></p> <p>(メタデータの作成)</p> <p>第45条 基準点成果のメタデータは、製品仕様書に従いファイルの管理及び利用において必要となる事項について、作成するものとする。</p>																																				
<p>(成果等)</p> <p>第46条 成果等は、次の各号のとおりとする。ただし、作業方法によっては、この限りでない。</p> <p>一 観測手簿</p> <p>二 観測記簿</p> <p>三 計算簿</p> <p>四 平均図</p> <p>五 成果表</p> <p>六 点の記</p> <p>七 建標承諾書</p> <p>八 測量標設置位置通知書</p> <p>九 基準点網図</p> <p>十 品質評価表及び精度管理表</p> <p>十一 測量標の地上写真</p> <p>十二 基準点現況調査報告書</p> <p>十三 成果数値データ</p> <p>十四 点検測量簿</p> <p>十五 メタデータ</p> <p>十六 その他の資料</p>	<p>(成果等)</p> <p>第46条 成果等は、次の各号のとおりとする。ただし、作業方法によっては、この限りでない。</p> <p>一 観測手簿</p> <p>二 観測記簿</p> <p>三 計算簿</p> <p>四 平均図</p> <p>五 成果表</p> <p>六 点の記</p> <p>七 建標承諾書</p> <p>八 測量標設置位置通知書</p> <p>九 基準点網図</p> <p>十 品質評価表及び精度管理表</p> <p>十一 測量標の地上写真</p> <p>十二 基準点現況調査報告書</p> <p>十三 成果数値データ</p> <p>十四 点検測量簿</p> <p>十五 メタデータ</p> <p>十六 その他の資料</p>																																				
<p align="center"><b>第3章 水準測量</b></p>	<p align="center"><b>第3章 水準測量</b></p>																																				
<p align="center"><b>第1節 要旨</b></p>	<p align="center"><b>第1節 要旨</b></p>																																				
<p>(要旨)</p> <p>第47条 「水準測量」とは、既知点に基づき、新点である水準点の標高を定める作業をいう。</p> <p>2 水準測量は、既知点の種類、既知点間の路線長、観測の精度等に応じて、1級水準測量、2級水準測量、3級水準測量、4級水準測量及び簡易水準測量に区分するものとする。</p> <p>3 1級水準測量により設置される水準点を1級水準点、2級水準測量により設置される水準点を2級水準点、3級水準測量により設置される水準点を3級水準点、4級水準測量により設置される水準点を4級水準点及び簡易水準測量により設置される水準点を簡易水準点という。</p>	<p>(要旨)</p> <p>第47条 「水準測量」とは、既知点に基づき、新点である水準点の標高を定める作業をいう。</p> <p>2 水準測量は、既知点の種類、既知点間の路線長、観測の精度等に応じて、1級水準測量、2級水準測量、3級水準測量、4級水準測量及び簡易水準測量に区分するものとする。</p> <p>3 1級水準測量により設置される水準点を1級水準点、2級水準測量により設置される水準点を2級水準点、3級水準測量により設置される水準点を3級水準点、4級水準測量により設置される水準点を4級水準点及び簡易水準測量により設置される水準点を簡易水準点という。</p>																																				
<p>(既知点の種類等)</p> <p>第48条 既知点の種類及び既知点間の路線長は、次表を標準とする。</p> <table border="1" data-bbox="160 1556 1359 1751"> <thead> <tr> <th>区 分 項 目</th> <th>1級水準測量</th> <th>2級水準測量</th> <th>3級水準測量</th> <th>4級水準測量</th> <th>簡易水準測量</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>既 知 点 の 種 類</td> <td>一等水準点 1級水準点</td> <td>一～二等水準点 1～2級水準点</td> <td>一～三等水準点 1～3級水準点</td> <td>一～三等水準点 1～4級水準点</td> <td>一～三等水準点 1～4級水準点</td> </tr> <tr> <td>既知点間の路線長</td> <td>150km以下</td> <td>150km以下</td> <td>50km以下</td> <td>50km以下</td> <td>50km以下</td> </tr> </tbody> </table>	区 分 項 目	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量	既 知 点 の 種 類	一等水準点 1級水準点	一～二等水準点 1～2級水準点	一～三等水準点 1～3級水準点	一～三等水準点 1～4級水準点	一～三等水準点 1～4級水準点	既知点間の路線長	150km以下	150km以下	50km以下	50km以下	50km以下	<p>(既知点の種類等)</p> <p>第48条 既知点の種類及び既知点間の路線長は、次表を標準とする。</p> <table border="1" data-bbox="1501 1556 2700 1751"> <thead> <tr> <th>区 分 項 目</th> <th>1級水準測量</th> <th>2級水準測量</th> <th>3級水準測量</th> <th>4級水準測量</th> <th>簡易水準測量</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>既 知 点 の 種 類</td> <td>一等水準点 1級水準点</td> <td>一～二等水準点 1～2級水準点</td> <td>一～三等水準点 1～3級水準点</td> <td>一～三等水準点 1～4級水準点</td> <td>一～三等水準点 1～4級水準点</td> </tr> <tr> <td>既知点間の路線長</td> <td>150km以下</td> <td>150km以下</td> <td>50km以下</td> <td>50km以下</td> <td>50km以下</td> </tr> </tbody> </table>	区 分 項 目	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量	既 知 点 の 種 類	一等水準点 1級水準点	一～二等水準点 1～2級水準点	一～三等水準点 1～3級水準点	一～三等水準点 1～4級水準点	一～三等水準点 1～4級水準点	既知点間の路線長	150km以下	150km以下	50km以下	50km以下	50km以下
区 分 項 目	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量																																
既 知 点 の 種 類	一等水準点 1級水準点	一～二等水準点 1～2級水準点	一～三等水準点 1～3級水準点	一～三等水準点 1～4級水準点	一～三等水準点 1～4級水準点																																
既知点間の路線長	150km以下	150km以下	50km以下	50km以下	50km以下																																
区 分 項 目	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量																																
既 知 点 の 種 類	一等水準点 1級水準点	一～二等水準点 1～2級水準点	一～三等水準点 1～3級水準点	一～三等水準点 1～4級水準点	一～三等水準点 1～4級水準点																																
既知点間の路線長	150km以下	150km以下	50km以下	50km以下	50km以下																																
<p>(水準路線)</p> <p>第49条 「水準路線」とは、2点以上の既知点を結合する路線をいう。直接に水準測量で結ぶことができない水準路線は、渡海（河）水準測量により連結するものとする。</p>	<p>(水準路線)</p> <p>第49条 「水準路線」とは、2点以上の既知点を結合する路線をいう。直接に水準測量で結ぶことができない水準路線は、渡海（河）水準測量により連結するものとする。</p>																																				

<p>(水準測量の方式)</p> <p>第50条 水準測量は、次の方式を標準とする。</p> <p>一 直接水準測量方式</p> <p>二 渡海(河)水準測量方式</p> <p>イ 測量方法は、観測距離に応じて、次表により行うものとする。</p> <table border="1" data-bbox="160 260 1279 426"> <thead> <tr> <th>測 量 方 法</th> <th>観 測 距 離</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>交 互 法</td> <td>1級水準測量は約300m以下とする。2～4級水準測量は約450m以下とする。</td> </tr> <tr> <td>経 緯 儀 法</td> <td>1～2級水準測量は約1km以下とする。</td> </tr> <tr> <td>俯 仰 ね じ 法</td> <td>1～2級水準測量は約2km以下とする。</td> </tr> </tbody> </table>	測 量 方 法	観 測 距 離	交 互 法	1級水準測量は約300m以下とする。2～4級水準測量は約450m以下とする。	経 緯 儀 法	1～2級水準測量は約1km以下とする。	俯 仰 ね じ 法	1～2級水準測量は約2km以下とする。	<p>(水準測量の方式)</p> <p>第50条 水準測量は、次の方式を標準とする。</p> <p>一 直接水準測量方式</p> <p>二 渡海(河)水準測量方式</p> <p>イ 測量方法は、観測距離に応じて、次表により行うものとする。</p> <table border="1" data-bbox="1504 260 2623 426"> <thead> <tr> <th>測 量 方 法</th> <th>観 測 距 離</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>交 互 法</td> <td>1級水準測量は約300m以下とする。2～4級水準測量は約450m以下とする。</td> </tr> <tr> <td>経 緯 儀 法</td> <td>1～2級水準測量は約1km以下とする。</td> </tr> <tr> <td>俯 仰 ね じ 法</td> <td>1～2級水準測量は約2km以下とする。</td> </tr> </tbody> </table>	測 量 方 法	観 測 距 離	交 互 法	1級水準測量は約300m以下とする。2～4級水準測量は約450m以下とする。	経 緯 儀 法	1～2級水準測量は約1km以下とする。	俯 仰 ね じ 法	1～2級水準測量は約2km以下とする。	
測 量 方 法	観 測 距 離																	
交 互 法	1級水準測量は約300m以下とする。2～4級水準測量は約450m以下とする。																	
経 緯 儀 法	1～2級水準測量は約1km以下とする。																	
俯 仰 ね じ 法	1～2級水準測量は約2km以下とする。																	
測 量 方 法	観 測 距 離																	
交 互 法	1級水準測量は約300m以下とする。2～4級水準測量は約450m以下とする。																	
経 緯 儀 法	1～2級水準測量は約1km以下とする。																	
俯 仰 ね じ 法	1～2級水準測量は約2km以下とする。																	
<p>(工程別作業区分及び順序)</p> <p>第51条 工程別作業区分及び順序は、次のとおりとする。</p> <p>一 作業計画</p> <p>二 選点</p> <p>三 測量標の設置</p> <p>四 観測</p> <p>五 計算</p> <p>六 品質評価</p> <p>七 成果等の整理</p>	<p>(工程別作業区分及び順序)</p> <p>第51条 工程別作業区分及び順序は、次のとおりとする。</p> <p>一 作業計画</p> <p>二 選点</p> <p>三 測量標の設置</p> <p>四 観測</p> <p>五 計算</p> <p>六 品質評価</p> <p>七 成果等の整理</p>																	
<b>第2節 作業計画</b>	<b>第2節 作業計画</b>																	
<p>(要旨)</p> <p>第52条 作業計画は、第11条の規定によるほか、地形図上で新点の概略位置を決定し、平均計画図を作成するものとする。</p>	<p>(要旨)</p> <p>第52条 作業計画は、第11条の規定によるほか、地形図上で新点の概略位置を決定し、平均計画図を作成するものとする。</p>																	
<b>第3節 選点</b>	<b>第3節 選点</b>																	
<p>(要旨)</p> <p>第53条 本章において「選点」とは、平均計画図に基づき、現地において既知点の現況及び水準路線を調査するとともに、新点の位置を選定し、選点図及び平均図を作成する作業をいう。</p>	<p>(要旨)</p> <p>第53条 本章において「選点」とは、平均計画図に基づき、現地において既知点の現況及び水準路線を調査するとともに、新点の位置を選定し、選点図及び平均図を作成する作業をいう。</p>																	
<p>(既知点の現況調査)</p> <p>第54条 既知点の現況調査は、異常の有無等を確認し、基準点現況調査報告書を作成するものとする。</p>	<p>(既知点の現況調査)</p> <p>第54条 既知点の現況調査は、異常の有無等を確認し、基準点現況調査報告書を作成するものとする。</p>																	
<p>(新点の選定)</p> <p>第55条 新点は、後続作業における利用等を考慮し、適切な位置に選定するものとする。</p>	<p>(新点の選定)</p> <p>第55条 新点は、後続作業における利用等を考慮し、適切な位置に選定するものとする。</p>																	
<p>(建標承諾書等)</p> <p>第56条 計画機関が所有権又は管理権を有する土地以外の土地に永久標識を設置しようとするときは、当該土地の所有者又は管理者から建標承諾書等により承諾を得なければならない。</p>	<p>(建標承諾書等)</p> <p>第56条 計画機関が所有権又は管理権を有する土地以外の土地に永久標識を設置しようとするときは、当該土地の所有者又は管理者から建標承諾書等により承諾を得なければならない。</p>																	
<p>(選点図及び平均図の作成)</p> <p>第57条 新点の位置を選定したときは、その位置及び路線等を地形図に記入し、選点図を作成するものとする。</p> <p>2 平均図は、選点図に基づいて作成し、計画機関の承認を得るものとする。</p>	<p>(選点図及び平均図の作成)</p> <p>第57条 新点の位置を選定したときは、その位置及び路線等を地形図に記入し、選点図を作成するものとする。</p> <p>2 平均図は、選点図に基づいて作成し、計画機関の承認を得るものとする。</p>																	
<b>第4節 測量標の設置</b>	<b>第4節 測量標の設置</b>																	
<p>(要旨)</p> <p>第58条 本章において「測量標の設置」とは、新点の位置に永久標識を設ける作業をいう。</p>	<p>(要旨)</p> <p>第58条 本章において「測量標の設置」とは、新点の位置に永久標識を設ける作業をいう。</p>																	
<p>(永久標識の設置)</p> <p>第59条 新点の位置には、原則として、永久標識を設置し、測量標設置位置通知書を作成するものとする。</p> <p>2 永久標識の規格及び設置方法は、付録5によるものとする。</p> <p>3 設置した永久標識については、写真等により記録するものとする。</p> <p>4 永久標識には、必要に応じ固有番号等を記録したICタグを取り付けることができる。</p>	<p>(永久標識の設置)</p> <p>第59条 新点の位置には、原則として、永久標識を設置し、測量標設置位置通知書を作成するものとする。</p> <p>2 永久標識の規格及び設置方法は、付録5によるものとする。</p> <p>3 設置した永久標識については、写真等により記録するものとする。</p> <p>4 永久標識には、必要に応じ固有番号等を記録したICタグを取り付けることができる。</p>	<p>名称の 変更及 び単点 観測法 の観測</p>																

5 4級水準点及び簡易水準点には、標杭を用いることができる。

6 永久標識を設置した水準点については、第37条に規定する観測方法又は単点観測法により座標を求め、成果数値データファイルに記載するものとする。また、既知点の座標を求めた場合、当該点の管理者にその取り扱いを確認することができる。

一 「単点観測法」は、第37条に規定するネットワーク型RTK法を用いて単独で測点の座標を求める。

二 単点観測法により水準点の座標を求める観測及び較差の許容範囲等は、次のとおりとする。

イ 観測は、2セット行うものとする。1セット目の観測値を採用値とし、観測終了後、点検のための再初期化を行い2セット目の観測を行うものとする。ただし、2セット目の観測結果は点検値とする。

ロ 観測回数及び較差の許容範囲等は、次表を標準とする。

使用衛星数	観測回数	データ取得間隔	許容範囲		備 考
5衛星以上	<u>F I X解を得てから10エポック以上を2セット</u>	1 秒	$\frac{\Delta N}{\Delta E}$	100mm	<u><math>\Delta N</math>: 水平面の南北方向のセット間較差 <math>\Delta E</math>: 水平面の東西方向のセット間較差 ただし、平面直角座標で比較することができる。</u>

三 成果数値データファイルには0.1メートル位まで記入するものとする。

四 水準点で直接に観測ができない場合は、偏心点を設け、TS等により観測するものとする。

5 4級水準点及び簡易水準点には、標杭を用いることができる。

6 永久標識の設置された点については、ネットワーク型RTK-GPS測量の単点観測等により座標を求め、成果表に記載するものとする。また、既知点の座標を求めた場合、当該点の管理者にその取り扱いを確認することができる。

一 「単点観測」とは、電子基準点等から、単独で測点の座標を求めることをいう。

二 成果数値データファイルには0.1メートル位まで記入するものとする。

三 水準点で直接に観測ができない場合は、偏心点を設け、TS等により観測するものとする。

諸条件を明記  
単点観測法の定義を削除

(点の記の作成)  
第60条 設置した永久標識については、点の記を作成するものとする。

(点の記の作成)  
第60条 設置した永久標識については、点の記を作成するものとする。

**第5節 観測**  
(要旨)  
第61条 本章において「観測」とは、平均図等に基づき、レベル及び標尺等を用いて、関係点間の高低差を観測する作業をいう。

**第5節 観測**  
(要旨)  
第61条 本章において「観測」とは、平均図等に基づき、レベル及び標尺等を用いて、関係点間の高低差を観測する作業をいう。

(機器)  
第62条 観測に使用する機器は、次表に掲げるもの又はこれらと同等以上のものを標準とする。

機 器	性 能	摘 要
1 級 レベル	別表1による	<u>1 ～ 4 級 水 準 測 量</u>
2 級 レベル		<u>2 ～ 4 級 水 準 測 量</u>
3 級 レベル		3 ～ 4 級 水 準 測 量 簡 易 水 準 測 量
1 級 標 尺		<u>1 ～ 4 級 水 準 測 量</u>
2 級 標 尺		3 ～ 4 級 水 準 測 量
1 級 セオドライト		1 ～ 2 級 水 準 測 量 (渡海)
1 級 トータルステーション		1 ～ 2 級 水 準 測 量 (渡海)
測 距 儀		1 ～ 2 級 水 準 測 量 (渡海)
水 準 測 量 作 業 用 電 卓		—
箱 尺		簡 易 水 準 測 量

一 1級水準測量では、気温20度における標尺改正数が50 $\mu$ m/m以下、かつ、I号標尺とII号標尺の標尺改正数の較差が30 $\mu$ m/m以下の1級標尺を用いるものとする。

二 渡海(河)水準測量でレベルを使用する場合は、気泡管レベル又は自動レベルとする。ただし、自動レベルは交互法のみとする。

(機器)  
第62条 観測に使用する機器は、次表に掲げるもの又はこれらと同等以上のものを標準とする。

機 器	性 能	摘 要
1 級 レベル	別表1による	1 級 水 準 測 量
2 級 レベル		2 級 水 準 測 量
3 級 レベル		3 ～ 4 級 水 準 測 量 簡 易 水 準 測 量
1 級 標 尺		1 ～ 2 級 水 準 測 量
2 級 標 尺		3 ～ 4 級 水 準 測 量
1 級 セオドライト		1 ～ 2 級 水 準 測 量 (渡海)
1 級 トータルステーション		1 ～ 2 級 水 準 測 量 (渡海)
測 距 儀		1 ～ 2 級 水 準 測 量 (渡海)
水 準 測 量 作 業 用 電 卓		—
箱 尺		簡 易 水 準 測 量

一 1級水準測量では、気温20度における標尺改正数が50 $\mu$ m/m以下、かつ、I号標尺とII号標尺との定数の較差が30 $\mu$ m/m以下の1級標尺を用いるものとする。

二 渡海(河)水準測量でレベルを使用する場合は、気泡管レベル又は自動レベルとする。ただし、自動レベルは交互法のみとする。

用語の修正

(機器の点検及び調整)  
第63条 観測に使用する機器は、適宜、点検及び調整を行うものとする。なお、観測による視準線誤差の点検調整における読定単位及び許容範囲は、次表を標準とする。

(機器の点検及び調整)  
第63条 観測に使用する機器は、適宜、点検及び調整を行うものとする。なお、観測による視準線誤差の点検調整における読定単位及び許容範囲は、次表を標準とする。



項目 \ 区分	1級レベル	2級レベル	3級レベル
読定単位	0.01mm	0.1mm	1mm
許容範囲	0.3mm	0.3mm	3mm

- 2 点検調整は、観測着手前に次の項目について行い、水準測量作業用電卓又は観測手簿に記録する。ただし、1級水準測量及び2級水準測量では、観測期間中おおむね10日ごとに行うものとする。
- 一 気泡管レベルは、円形水準器及び主水準器軸と視準線との平行性の点検調整を行うものとする。
  - 二 自動レベル、電子レベルは、円形水準器及び視準線の点検調整並びにコンペンセータの点検を行うものとする。
  - 三 標尺付属水準器の点検を行うものとする。

(観測の実施)

第64条 観測は、平均図等に基づき、次に定めるところにより行うものとする。

2 直接水準測量

- 一 観測は、標尺目盛及びレベルと後視又は前視標尺との距離（以下「視準距離」という。）を読定するものとする。
  - イ 視準距離及び標尺目盛の読定単位は、次表を標準とする。なお、視準距離はメートル単位で読定するものとする。

項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量
視準距離	最大50m	最大60m	最大70m	最大70m	最大80m
読定単位	0.1mm	1mm	1mm	1mm	1mm

- ロ 観測は、1視準1読定とし、標尺の読定方法は、次表を標準とする。

観測順序 \ 区分	1級水準測量		2級水準測量		3～4級水準測量 簡易水準測量
	気泡管レベル 自動レベル	電子レベル	気泡管レベル 自動レベル	電子レベル	気泡管レベル 自動レベル 電子レベル
1	後視小目盛	後視	後視小目盛	後視	後視
2	前視小目盛	前視	後視大目盛	後視	前視
3	前視大目盛	前視	前視小目盛	前視	—
4	後視大目盛	後視	前視大目盛	前視	—

- 二 観測は、簡易水準測量を除き、往復観測とする。
- 三 標尺は、2本1組とし、往路と復路との観測において標尺を交換するものとし、測点数は偶数とする。
- 四 1級水準測量においては、観測の開始時、終了時及び固定点到着時ごとに、気温を1度単位で測定するものとする。
- 五 視準距離は等しく、かつ、レベルはできる限り両標尺を結ぶ直線上に設置するものとする。
- 六 往復観測を行う水準測量において、水準点間の測点数が多い場合は、適宜固定点を設け、往路及び復路の観測に共通して使用するものとする。
- 七 1級水準測量においては、標尺の下方20センチメートル以下を読定しないものとする。
- 八 1日の観測は、水準点で終わることを原則とする。なお、やむを得ず固定点で終わる場合は、観測の再開時に固定点の異常の有無を点検できるような方法で行うものとする。

3 渡海（河）水準測量

- 一 観測は、交互法、経緯儀法又は俯仰ねじ法のいずれかにより行うものとする。
- 二 観測のセット数、読定単位等は、次表を標準とする。

項目 \ 区分	1級レベル	2級レベル	3級レベル
読定単位	0.01mm	0.1mm	1mm
許容範囲	0.3mm	0.3mm	3mm

- 2 点検調整は、観測着手前に次の項目について行い、水準測量作業用電卓又は観測手簿に記録する。ただし、1級水準測量及び2級水準測量では、観測期間中おおむね10日ごとに行うものとする。
- 一 気泡管レベルは、円形水準器及び主水準器軸と視準線との平行性の点検調整を行うものとする。
  - 二 自動レベル、電子レベルは、円形水準器及び視準線の点検調整並びにコンペンセータの点検を行うものとする。
  - 三 標尺付属水準器の点検を行うものとする。

(観測の実施)

第64条 観測は、平均図等に基づき、次に定めるところにより行うものとする。

2 直接水準測量

- 一 観測は、標尺目盛及びレベルと後視又は前視標尺との距離（以下「視準距離」という。）を読定するものとする。
  - イ 視準距離及び標尺目盛の読定単位は、次表を標準とする。なお、視準距離はメートル単位で読定するものとする。

項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量
視準距離	最大50m	最大60m	最大70m	最大70m	最大80m
読定単位	0.1mm	1mm	1mm	1mm	1mm

- ロ 観測は、1視準1読定とし、標尺の読定方法は、次表を標準とする。

観測順序 \ 区分	1級水準測量		2級水準測量		3～4級水準測量 簡易水準測量
	気泡管レベル 自動レベル	電子レベル	気泡管レベル 自動レベル	電子レベル	気泡管レベル 自動レベル 電子レベル
1	後視小目盛	後視	後視小目盛	後視	後視
2	前視小目盛	前視	後視大目盛	後視	前視
3	前視大目盛	前視	前視小目盛	前視	—
4	後視大目盛	後視	前視大目盛	前視	—

- 二 観測は、簡易水準測量を除き、往復観測とする。
- 三 標尺は、2本1組とし、往路と復路との観測において標尺を交換するものとし、測点数は偶数とする。
- 四 1級水準測量においては、観測の開始時、終了時及び固定点到着時ごとに、気温を1度単位で測定するものとする。
- 五 視準距離は等しく、かつ、レベルはできる限り両標尺を結ぶ直線上に設置するものとする。
- 六 往復観測を行う水準測量において、水準点間の測点数が多い場合は、適宜固定点を設け、往路及び復路の観測に共通して使用するものとする。
- 七 1級水準測量においては、標尺の下方20センチメートル以下を読定しないものとする。
- 八 1日の観測は、水準点で終わることを原則とする。なお、やむを得ず固定点で終わる場合は、観測の再開時に固定点の異常の有無を点検できるような方法で行うものとする。

3 渡海（河）水準測量

- 一 観測は、交互法、経緯儀法又は俯仰ねじ法のいずれかにより行うものとする。
- 二 観測のセット数、読定単位等は、次表を標準とする。

項目		測量方法			
		交互法	経緯儀法	俯仰ねじ法	
観測距離 (S)		300m (450m) まで		1 km まで	2 km まで
使用機器の性能		1 級レベル 1 級標尺	1 級トータルステーション セオドライト 1 級レベル、1 級標尺 (2 級レベル)	俯仰ねじを有する 1 級レベル 1 級標尺	
使用機器の数量		1 式		2 式	
観測条件		両岸で同時観測			
目標板白線の太さ		40mm × S		40mm × S	
観測時間帯		観測地点の南中時前 3 時間、後 4 時間の間に行う			
セット数 (n)		60 × S		80 × S	
観測日数		n / 25		n / 40	
目標 (標尺) の読定単位	自岸	0.1mm (1mm)		1 秒	
	対岸	1 mm		1 秒 距離 (1 mm)	
計算単位	自岸器械高	——		——	
	対岸目標高	——		0.1mm (1mm)	
高度角定数差の許容範囲		——		5 秒 (7 秒)	
距離の測定		——		第 3 7 条及び第 3 8 条を準用する	
観測方法		自岸標尺 1 回、対岸標尺 5 回、自岸標尺 1 回の順にそれぞれ 1 視準 1 読定を行い、これを 1 セットとする。 1 日の全観測セットの 1/2 を経過した時点で、レベルと標尺を対岸に移し替えて同様の観測を行う。	対岸の観測は高度角観測により行い望遠鏡右及び左の位置で 1 視準 1 読定を 1 対回とする 2 対回の観測を行う。これを 1 セットとする。 自岸の観測は対岸観測 (1 セット) の前後に渡海水準点に立てた標尺の任意 2 箇所目盛を視準し、高度角測定を行う。 これを両岸において、同時に行う観測を 1 セットとする。 1 日のセット数は 20～60 セットを標準とする。全セット数のほぼ中間で両岸の器械、標尺を入れ替え同様の観測を行う。	自岸の標尺目盛を 1 視準 1 読定した後に、対岸目標板下段位置、レベルの水平位置、対岸目標板上段位置の 3 箇所俯仰ねじ目盛を読み取り、再び、対岸目標板上段、レベルの水平位置、対岸目標板下段位置の観測を行う。これを両岸において、同時に行う観測を 1 セットとする。 1 日のセット数は 20～60 セットを標準とする。全セット数のほぼ中間で両岸の器械、標尺を入れ替え同様の観測を行う。	
備考		1. S は、観測距離 (km 単位)、観測日数欄の数字は 1 日あたりの標準セット数とする。 2. 観測セット数及び日数の算定において、観測距離 (km 単位) を小数点以下 1 位まで求め、乗算後の端数は切り上げて整数とする。 3. 偶数セットの観測を行い、観測日数が 1 日に満たない場合は、1 日に切り上げる。 4. 表中の ( ) 内は 2～4 級水準測量に適用する。			

4 新点の観測は、永久標識の設置後 2 4 時間以上経過してから行うものとする。

項目		測量方法			
		交互法	経緯儀法	俯仰ねじ法	
観測距離 (S)		300m (450m) まで		1 km まで	2 km まで
使用機器の性能		1 級レベル 1 級標尺	1 級トータルステーション セオドライト 1 級レベル、1 級標尺 (2 級レベル)	俯仰ねじを有する 1 級レベル 1 級標尺	
使用機器の数量		1 式		2 式	
観測条件		両岸で同時観測			
目標板白線の太さ		4 cm × S		4 cm × S	
観測時間帯		観測地点の南中時前 3 時間、後 4 時間の間に行う			
セット数 (n)		60 × S		80 × S	
観測日数		n / 25		n / 40	
目標 (標尺) の読定単位	自岸	0.1mm (1mm)		1 秒	
	対岸	1 mm		1 秒 距離 (1 mm)	
計算単位	自岸器械高	——		——	
	対岸目標高	——		0.1mm (1mm)	
高度角定数差の許容範囲		——		5 秒 (7 秒)	
距離の測定		——		第 3 7 条及び第 3 8 条を準用する	
観測方法		自岸標尺 1 回、対岸標尺 5 回、自岸標尺 1 回の順にそれぞれ 1 視準 1 読定を行い、これを 1 セットとする。 1 日の全観測セットの 1/2 を経過した時点で、レベルと標尺を対岸に移し替えて同様の観測を行う。	対岸の観測は高度角観測により行い望遠鏡右及び左の位置で 1 視準 1 読定を 1 対回とする 2 対回の観測を行う。これを 1 セットとする。 自岸の観測は対岸観測 (1 セット) の前後に渡海水準点に立てた標尺の任意 2 箇所目盛を視準し、高度角測定を行う。 これを両岸において、同時に行う観測を 1 セットとする。 1 日のセット数は 20～60 セットを標準とする。全セット数のほぼ中間で両岸の器械、標尺を入れ替え同様の観測を行う。	自岸の標尺目盛を 1 視準 1 読定した後に、対岸目標板下段位置、レベルの水平位置、対岸目標板上段位置の 3 箇所俯仰ねじ目盛を読み取り、再び、対岸目標板上段、レベルの水平位置、対岸目標板下段位置の観測を行う。これを両岸において、同時に行う観測を 1 セットとする。 1 日のセット数は 20～60 セットを標準とする。全セット数のほぼ中間で両岸の器械、標尺を入れ替え同様の観測を行う。	
備考		1. S は、観測距離 (km 単位)、観測日数欄の数字は 1 日あたりの標準セット数とする。 2. 観測セット数及び日数の算定において、観測距離 (km 単位) を小数点以下 1 位まで求め、乗算後の端数は切り上げて整数とする。 3. 偶数セットの観測を行い、観測日数が 1 日に満たない場合は、1 日に切り上げる。 4. 表中の ( ) 内は 2～4 級水準測量に適用する。			

4 新点の観測は、永久標識の設置後 2 4 時間以上経過してから行うものとする。

(再測)  
第65条 1級水準測量、2級水準測量、3級水準測量及び4級水準測量の観測において、水準点及び固定点によって区分された区間の往復観測値の較差が、許容範囲を超えた場合は、再測するものとする。

一 往復観測値の較差の許容範囲は、次表を標準とする。

項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量
往復観測値の較差	$2.5\text{mm}\sqrt{S}$	$5\text{mm}\sqrt{S}$	$10\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$
備考	Sは観測距離(片道、km単位)とする。			

二 1級水準測量及び2級水準測量の再測は、同方向の観測値を採用しないものとする。

(再測)  
第65条 1級水準測量、2級水準測量、3級水準測量及び4級水準測量の観測において、水準点及び固定点によって区分された区間の往復観測値の較差が、許容範囲を超えた場合は、再測するものとする。

一 往復観測値の較差の許容範囲は、次表を標準とする。

項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量
往復観測値の較差	$2.5\text{mm}\sqrt{S}$	$5\text{mm}\sqrt{S}$	$10\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$
備考	Sは観測距離(片道、km単位)とする。			

二 1級水準測量及び2級水準測量の再測は、同方向の観測値を採用しないものとする。

(検測)  
第66条 1級水準測量及び2級水準測量においては、隣接既知点間の検測を行うものとする。なお、検測における結果と前回の観測高低差との較差の許容範囲は、次表を標準とする。また、検測は、**片道観測**を原則とする。

項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量
前回の観測高低差との較差	$2.5\text{mm}\sqrt{S}$	$5\text{mm}\sqrt{S}$
備考	Sは観測距離(片道、km単位)とする。	

(検測)  
第66条 1級水準測量及び2級水準測量においては、隣接既知点間の検測を行うものとする。なお、検測における結果と前回の観測高低差との較差の許容範囲は、次表を標準とする。また、検測は、往復観測を原則とする。

項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量
前回の観測高低差との較差	$2.5\text{mm}\sqrt{S}$	$5\text{mm}\sqrt{S}$
備考	Sは観測距離(片道、km単位)とする。	

**第6節 計算**

**第6節 計算**

(要旨)  
第67条 本章において「計算」とは、新点の標高を求めるため、次に定めるところにより行うものとする。

一 **標尺補正量の計算**及び正規正標高補正計算(楕円補正)は、1級水準測量及び2級水準測量について行う。ただし、1級水準測量においては、正規正標高補正計算に代えて正標高補正計算(実測の重力値による補正)を用いることができる。また、2級水準測量における**標尺補正量の計算**は、水準点間の高低差が70メートル以上の場合に行うものとし、**標尺補正量**は、気温20度における標尺改正数を用いて計算するものとする。

二 変動量補正計算は、地盤沈下調査を目的とする水準測量について、基準日を設けて行うものとする。

三 計算は、第64条第2項第一号イの表の読定単位まで算出するものとする。

(要旨)  
第67条 本章において「計算」とは、新点の標高を求めるため、次に定めるところにより行うものとする。

一 標尺補正及び正規正標高補正計算(楕円補正)は、1級水準測量及び2級水準測量について行う。ただし、1級水準測量においては、正規正標高補正計算に代えて正標高補正計算(実測の重力値による補正)を用いることができる。また、2級水準測量における**標尺補正計算**は、水準点間の高低差が70メートル以上の場合に行うものとし、**補正量**は、気温20度における標尺改正数を用いて計算するものとする。

二 変動量補正計算は、地盤沈下調査を目的とする水準測量について、基準日を設けて行うものとする。

三 計算は、第64条第2項第一号イの表の読定単位まで算出するものとする。

用語の統一

(計算の方法)  
第68条 計算は、付録6の計算式、又はこれと同精度若しくはこれを上回る精度を有することが確認できる場合は、当該計算式を使用することができるものとする。

(計算の方法)  
第68条 計算は、付録6の計算式、又はこれと同精度若しくはこれを上回る精度を有することが確認できる場合は、当該計算式を使用することができるものとする。

(点検計算及び再測)  
第69条 点検計算は、観測終了後に行うものとする。ただし、許容範囲を超えた場合は、再測を行う等適切な措置を講ずるものとする。

一 すべての単位水準環(新設水準路線によって形成された水準環で、その内部に水準路線のないものをいう。以下同じ。)及び次の条件により選定されたすべての点検路線について、環閉合差及び既知点から既知点までの閉合差を計算し、観測値の良否を判定するものとする。

イ 点検路線は、既知点と既知点を結合させるものとする。

ロ すべての既知点は、1つ以上の点検路線で結合させるものとする。

ハ すべての単位水準環は、路線の一部を点検路線と重複させるものとする。

二 点検計算の許容範囲は、次表を標準とする。

項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量
環閉合差	$2\text{mm}\sqrt{S}$	$5\text{mm}\sqrt{S}$	$10\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$	$40\text{mm}\sqrt{S}$
既知点から既知点までの閉合差	$15\text{mm}\sqrt{S}$	$15\text{mm}\sqrt{S}$	$15\text{mm}\sqrt{S}$	$25\text{mm}\sqrt{S}$	$50\text{mm}\sqrt{S}$
備考	Sは観測距離(片道、km単位)とする。				

2 点検計算の結果は、精度管理表にとりまとめるものとする。

(点検計算及び再測)  
第69条 点検計算は、観測終了後に行うものとする。ただし、許容範囲を超えた場合は、再測を行う等適切な措置を講ずるものとする。

一 すべての単位水準環(新設水準路線によって形成された水準環で、その内部に水準路線のないものをいう。以下同じ。)及び次の条件により選定されたすべての点検路線について、環閉合差及び既知点から既知点までの閉合差を計算し、観測値の良否を判定するものとする。

イ 点検路線は、既知点と既知点を結合させるものとする。

ロ すべての既知点は、1つ以上の点検路線で結合させるものとする。

ハ すべての単位水準環は、路線の一部を点検路線と重複させるものとする。

二 点検計算の許容範囲は、次表を標準とする。

項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量
環閉合差	$2\text{mm}\sqrt{S}$	$5\text{mm}\sqrt{S}$	$10\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$	$40\text{mm}\sqrt{S}$
既知点から既知点までの閉合差	$15\text{mm}\sqrt{S}$	$15\text{mm}\sqrt{S}$	$15\text{mm}\sqrt{S}$	$25\text{mm}\sqrt{S}$	$50\text{mm}\sqrt{S}$
備考	Sは観測距離(片道、km単位)とする。				

2 点検計算の結果は、精度管理表にとりまとめるものとする。

<p>(平均計算)</p> <p>第70条 平均計算は、次に定めるところにより行うものとする。</p> <p>一 直接水準測量の平均計算は、距離の逆数を重量とし、観測方程式又は条件方程式を用いて行うものとする。</p> <p>二 直接水準測量と渡海（河）水準測量が混合する路線の平均計算は、標準偏差の二乗の逆数を重量とし、観測方程式又は条件方程式により行うものとする。</p> <p>三 平均計算による許容範囲は、次表を標準とする。</p> <table border="1" data-bbox="160 296 1279 459"> <thead> <tr> <th>項目 \ 区分</th> <th>1級水準測量</th> <th>2級水準測量</th> <th>3級水準測量</th> <th>4級水準測量</th> <th>簡易水準測量</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>単位重量当たりの観測の標準偏差</td> <td>2mm</td> <td>5mm</td> <td>10mm</td> <td>20mm</td> <td>40mm</td> </tr> </tbody> </table> <p>2 平均計算に使用するプログラムは、計算結果が正しいものと確認されたものを使用するものとする。</p> <p>3 平均計算の結果は、精度管理表にとりまとめるものとする。</p>	項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量	単位重量当たりの観測の標準偏差	2mm	5mm	10mm	20mm	40mm	<p>(平均計算)</p> <p>第70条 平均計算は、次に定めるところにより行うものとする。</p> <p>一 直接水準測量の平均計算は、距離の逆数を重量とし、観測方程式又は条件方程式を用いて行うものとする。</p> <p>二 直接水準測量と渡海（河）水準測量が混合する路線の平均計算は、標準偏差の二乗の逆数を重量とし、観測方程式又は条件方程式により行うものとする。</p> <p>三 平均計算による許容範囲は、次表を標準とする。</p> <table border="1" data-bbox="1501 296 2620 459"> <thead> <tr> <th>項目 \ 区分</th> <th>1級水準測量</th> <th>2級水準測量</th> <th>3級水準測量</th> <th>4級水準測量</th> <th>簡易水準測量</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>単位重量当たりの観測の標準偏差</td> <td>2mm</td> <td>5mm</td> <td>10mm</td> <td>20mm</td> <td>40mm</td> </tr> </tbody> </table> <p>2 平均計算に使用するプログラムは、計算結果が正しいものと確認されたものを使用するものとする。</p> <p>3 平均計算の結果は、精度管理表にとりまとめるものとする。</p>	項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量	単位重量当たりの観測の標準偏差	2mm	5mm	10mm	20mm	40mm	
項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量																					
単位重量当たりの観測の標準偏差	2mm	5mm	10mm	20mm	40mm																					
項目 \ 区分	1級水準測量	2級水準測量	3級水準測量	4級水準測量	簡易水準測量																					
単位重量当たりの観測の標準偏差	2mm	5mm	10mm	20mm	40mm																					
<p align="center"><b>第7節 品質評価</b></p>	<p align="center"><b>第7節 品質評価</b></p>																									
<p>(品質評価)</p> <p>第71条 水準点成果の品質評価は、第44条の規定を準用する。</p>	<p>(品質評価)</p> <p>第71条 水準点成果の品質評価は、第44条の規定を準用する。</p>																									
<p align="center"><b>第8節 成果等の整理</b></p>	<p align="center"><b>第8節 成果等の整理</b></p>																									
<p>(メタデータの作成)</p> <p>第72条 水準点のメタデータの作成は、第45条の規定を準用する。</p>	<p>(メタデータの作成)</p> <p>第72条 水準点のメタデータの作成は、第45条の規定を準用する。</p>																									
<p>(成果等)</p> <p>第73条 成果等は、次の各号のとおりとする。ただし、作業方法によっては、この限りでない。</p> <p>一 観測手簿</p> <p>二 観測成果表及び平均成果表</p> <p>三 水準路線図</p> <p>四 計算簿</p> <p>五 平均図</p> <p>六 点の記</p> <p>七 成果数値データ</p> <p>八 建標承諾書</p> <p>九 測量標設置位置通知書</p> <p>十 測量標の地上写真</p> <p>十一 基準点現況調査報告書</p> <p>十二 品質評価表及び精度管理表</p> <p>十三 点検測量簿</p> <p>十四 メタデータ</p> <p>十五 その他の資料</p>	<p>(成果等)</p> <p>第73条 成果等は、次の各号のとおりとする。ただし、作業方法によっては、この限りでない。</p> <p>一 観測手簿</p> <p>二 観測成果表及び平均成果表</p> <p>三 水準路線図</p> <p>四 計算簿</p> <p>五 平均図</p> <p>六 点の記</p> <p>七 成果数値データ</p> <p>八 建標承諾書</p> <p>九 測量標設置位置通知書</p> <p>十 測量標の地上写真</p> <p>十一 基準点現況調査報告書</p> <p>十二 品質評価表及び精度管理表</p> <p>十三 点検測量簿</p> <p>十四 メタデータ</p> <p>十五 その他の資料</p>																									
<p align="center"><b>第4章 復旧測量</b></p>	<p align="center"><b>第4章 復旧測量</b></p>																									
<p>(要旨)</p> <p>第74条 「復旧測量」とは、公共測量によって設置した基準点及び水準点の機能を維持するとともに保全するために実施する作業をいう。</p>	<p>(要旨)</p> <p>第74条 「復旧測量」とは、公共測量によって設置した基準点及び水準点の機能を維持するとともに保全するために実施する作業をいう。</p>																									
<p>(復旧測量の作業区分)</p> <p>第75条 復旧測量の作業区分及び作業内容は、次のとおりとする。</p> <p>一 「再設」とは、標識が亡失している場合に、再設置することをいう。</p> <p>二 「移転」とは、標識の現位置が保存上又は管理上不適当である場合に、当該標識の位置を変えて設置することをいう。</p> <p>三 「改測」とは、測量成果が現況に適合しなくなったと判断した場合に、現位置を変えることなく測量を行い、必要に応じてその測量成果を修正することをいう。</p>	<p>(復旧測量の作業区分)</p> <p>第75条 復旧測量の作業区分及び作業内容は、次のとおりとする。</p> <p>一 「再設」とは、標識が亡失している場合に、再設置することをいう。</p> <p>二 「移転」とは、標識の現位置が保存上又は管理上不適当である場合に、当該標識の位置を変えて設置することをいう。</p> <p>三 「改測」とは、測量成果が現況に適合しなくなったと判断した場合に、現位置を変えることなく測量を行い、必要に応じてその測量成果を修正することをいう。</p>																									

四 「改算」とは、測量成果が現況に適合しなくなったと判断した場合に、改測を行わずに過去の観測値、資料等を用いて計算を行い、必要に応じて測量成果を修正することをいう。

2 再設、移転等を行った場合は、測量標新旧位置明細書を作成するものとする。

四 「改算」とは、測量成果が現況に適合しなくなったと判断した場合に、改測を行わずに過去の観測値、資料等を用いて計算を行い、必要に応じて測量成果を修正することをいう。

2 再設、移転等を行った場合は、測量標新旧位置明細書を作成するものとする。

(基準点の復旧測量)

第76条 基準点の復旧測量は、再設、移転、改測又は改算により行うものとする。

2 再設、移転、改測又は改算による基準点の復旧測量には、第2章の規定を準用する。ただし、3級基準点及び4級基準点の復旧測量に使用する既知点は、厳密水平網平均計算及び厳密高低網平均計算又は三次元網平均計算により設置された同級の基準点を既知点とすることができる。

3 移転による基準点の復旧測量は、次に定める方法により実施するものとする。

一 TS等による偏心法

イ 方向角を観測するために使用する既知点は、隣接の同級以上の基準点とする。

ロ 既知点の点検のため、既知点と移転する基準点間の高低差又は辺長の観測を行うものとする。

二 GNSS観測による偏心法

イ 第37条第2項第二号に定める観測方法のうち、スタティック法により、新点と旧点との移転量を求めるものとする。

ロ 移転量の点検として、観測時間を前後半に分けた基線解析を行い、基線ベクトルの較差を点検する。全観測時間を用いて算出された移転量と前後半に分けた点検計算の各々の較差の許容範囲は、次表を標準とする。

項目	許容範囲	備考
基線ベクトルの較差	$\frac{\Delta N}{\Delta E}$ 20mm	$\Delta N$ : 水平面の南北方向の較差 $\Delta E$ : 水平面の東西方向の較差
	$\Delta U$ 30mm	$\Delta U$ : 水平面からの高さ方向の較差 <u>ただし、平面直角座標値で比較することができる。</u>

4 地殻変動その他の事由により、基本測量の測量成果が修正された場合には、修正された基本測量成果を基に改算するものとする。この場合、改算は、現況に適合しなくなった成果が適切な計算処理で修正可能であることを確認の上、行うものとする。なお、国土地理院から座標及び標高補正パラメータファイルが提供された場合には、この補正パラメータを用いて成果を改算することができる。

(基準点の復旧測量)

第76条 基準点の復旧測量は、再設、移転、改測又は改算により行うものとする。

2 再設、移転、改測又は改算による基準点の復旧測量には、第2章の規定を準用する。

3 移転による基準点の復旧測量は、次に定める方法により実施するものとする。

一 TS等による偏心法

イ 方向角を観測するために使用する既知点は、隣接の同級以上の基準点とする。

ロ 既知点の点検のため、既知点と移転する基準点間の高低差又は辺長の観測を行うものとする。

二 GPS観測による偏心法

イ 第37条第2項第二号に定める観測方法のうち、スタティック法により、新点と旧点の同時観測を行い、移転量を求めるものとする。

ロ 移転量の点検として、観測時間を前後半に分けた基線解析を行い、基線ベクトルの較差を点検する。全観測時間を用いて算出された移転量と前後半に分けた点検計算の各々の較差の許容範囲は、以下を標準とする。

区分	許容範囲	摘要	
基線ベクトルの較差	水平 ( $\Delta N, \Delta E$ )	20mm	$\Delta N$ : 水平面の南北方向の閉合差 $\Delta E$ : 水平面の東西方向の閉合差
	高さ ( $\Delta U$ )	30mm	$\Delta U$ : 高さ方向の閉合差

4 地震等において地殻変動が生じ、電子基準点を含む基本測量成果に異常をきたし、改測等が行われ成果が更新された場合、更新された基本測量成果を基に公共測量の旧観測値を用いて改算するものとする。この場合、改算は、現況に適合しなくなった成果が適切な計算処理で修正可能であることを確認の上、行うものとする。

用語の修正及び追加

(水準点の復旧測量)

第77条 水準点の復旧測量は、再設、移転又は改測により行うものとする。

2 再設、移転又は改測による水準点の復旧測量には、第3章の規定を準用する。

3 移転による水準点の復旧測量は、次に定める方法により実施するものとする。

一 直接法

イ 新点に別の標識を埋設し、旧点と新点間について往復観測を行う。なお、観測に使用する標尺は旧点から新点間を測点数1点で取り付ける場合は、1本とする。

ロ 往復観測値の較差の許容範囲は、次表を標準とする。

項目	区分		
	1級水準点	2級水準点	3,4級水準点
往復観測値の較差	$5\text{mm}\sqrt{S}$	$5\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$
読定単位	1mm	1mm	1mm
備考	Sは観測距離(片道、km単位)とする。		

二 固定点法

イ 旧点と新点間に3点以上の固定点を設け、旧点と固定点間について往復観測を行うものとする。

ロ 旧点の標識を新点の位置に埋設するものとする。

ハ 埋設後24時間以上経過後、固定点と新点間について往復観測を行うものとする。

ニ 固定点を經由して求めた各標高の較差の許容範囲は、次表を標準とする。

(水準点の復旧測量)

第77条 水準点の復旧測量は、再設、移転又は改測により行うものとする。

2 再設、移転又は改測による水準点の復旧測量には、第3章の規定を準用する。

3 移転による水準点の復旧測量は、次に定める方法により実施するものとする。

一 直接法

イ 新点に別の標識を埋設し、旧点と新点間について往復観測を行う。なお、観測に使用する標尺は旧点から新点間を測点数1点で取り付ける場合は、1本とする。

ロ 往復観測値の較差の許容範囲は、次表を標準とする。

項目	区分		
	1級水準点	2級水準点	3,4級水準点
往復観測値の較差	$5\text{mm}\sqrt{S}$	$5\text{mm}\sqrt{S}$	$20\text{mm}\sqrt{S}$
読定単位	1mm	1mm	1mm
備考	Sは観測距離(片道、km単位)とする。		

二 固定点法

イ 旧点と新点間に3点以上の固定点を設け、旧点と固定点間について往復観測を行うものとする。

ロ 旧点の標識を新点の位置に埋設するものとする。

ハ 埋設後24時間以上経過後、固定点と新点間について往復観測を行うものとする。

ニ 固定点を經由して求めた各標高の較差の許容範囲は、次表を標準とする。

項目 \ 区分	1級水準点	2級水準点	3,4級水準点
標高の較差	3mm	3mm	10mm
読定単位	1mm	1mm	1mm

ホ 許容範囲を超えた場合は、その原因を調査し、較差の少ない2個以上の平均値を採用するものとする。

項目 \ 区分	1級水準点	2級水準点	3,4級水準点
標高の較差	3mm	3mm	10mm
読定単位	1mm	1mm	1mm

ホ 許容範囲を超えた場合は、その原因を調査し、較差の少ない2個以上の平均値を採用するものとする。